

Modulhandbuch

Master Mechatronik

Studienordnungsversion: 2017

gültig für das Sommersemester 2020

Erstellt am: 01. Juli 2020

aus der POS Datenbank der TU Ilmenau

Herausgeber: Der Rektor der Technischen Universität Ilmenau

URN: urn:nbn:de:gbv:ilm1-mhb-18195

Inhaltsverzeichnis

Name des Moduls/Fachs	1.FS 2.FS 3.FS 4.FS 5.FS 6.FS 7.FS 8.FS 9.FS 10.F VSPVSPVSPVSPVSPVSPVSPVSPVSPVSP	Ab- schluss	LP
Projektseminar Mechatronik		FP	15
Projektseminar Mechatronik		PL	15
Interdisziplinäre Pflichtfächer		FP	25
Angewandte Wärmeübertragung	2 1 0	PL	4
Elektromagnetisches Feld	2 2 0	PL	5
Gestaltungslehre	110	PL	3
Komplexe Informationstechnische Systeme - Grundlagen		PL	5
Entwurf mechatronischer Systeme		PL 90min	4
MEMS (Micro Electro Mechanical Systems)		PL 90min	4
Studienrichtung		FP	20
Mechatronische Systeme		FP	20
Bewertung und Synthese optischer Systeme		PL	5
Dynamische Prozessoptimierung Finite Elemente Methoden 1/ Höhere Festigkeitslehre	2 1 0	PL 30min PL 120min	5 4
Mikrosensorik		PL 30min	4
Nachgiebige Mechanismen	2 2 0	PL 120min	5
Nichtlineare Regelungssysteme 1	2 1 1	PL	5
PC-based Control	110	PL 90min	3
Pneumatik/Hydraulik	110	PL 30min	3
Strömungsmesstechnik	202	PL	5
Additive Fertigung	2 2 0	PL	5
Ansteuerautomaten	2 2 0	PL 30min	5
Elektromagnete	110	PL 20min	3
Mikrofluidik	2 1 1	PL 90min	5
Nichtlineare Regelungssysteme 2	2 1 1	PL	5
Mikromechatronik	'	FP	20
Integrierte Optik und Mikrooptik		PL 30min	3
Kunststofftechnologie 1		PL 90min	4
Mikrosensorik		PL 30min	4
Nachgiebige Mechanismen		PL 120min	5
Strömungsmesstechnik	202	PL	5
Mensch-Technik-Interaktion		PL	3
Mikroaktorik		PL 90min	3
Mikrofluidik Wellenoptische Modellierung optischer Systeme		PL 90min PL 30min	5 5
Biomechatronik	ŗ	FP	20
Biomechatronik 1	2 1 1	PL	5
Kognitive Systeme / Robotik	2 1 0	PL	4
Nachgiebige Mechanismen	220	PL 120min	5
Verfahren der Biomedizinischen Messtechnik	2 1 0	PL 20min	4
Klinische Biomechanik	200	PL	3
Mensch-Technik-Interaktion		PL	3
Mikrofluidik	2 1 1	PL 90min	5

Modellierung biomechanischer Systeme	2 2 0			PL 30min	5
Werkstoffe für die Biomedizin	2 1 1			PL 30min	5
Masterarbeit mit Kolloquium				FP	30
Masterarbeit - Abschlusskolloquium		30		PL 20min	5
Masterarbeit - schriftliche wissenschaftliche Arbeit		750 h		MA 5	25



Modul: Projektseminar Mechatronik

Modulnummer: 7403

Modulverantwortlich: Prof. Dr. Thomas Sattel

Modulabschluss: Fachprüfung/Modulprüfung generiert 450 min

Lernergebnisse

Lernziele des Projektseminars sind die Vermittlung von Forschungskompetenzen durch die Teilnahme der Studierenden an aktuellen Forschunsprojekten sowie die in der Industrie nachgefragten Soft-Skills wie Projektmanagement, Teamfähigkeit und Präsentationstechniken. Die Projektthemen weisen den fachspezifischen Charakter des betreffenden Master-Studiengangs und Interdisziplinarität auf. Das Projekt wird in Gruppenarbeit (in der Regel 2-4 Studenten in Abhängigkeit von der Komplexität der Aufgabe) durchgeführt und von einem Professor bzw. einem beauftragten Mitarbeiter betreut. Im Projektverlauf werden die wesentlichen Schritte der Entwicklung einer Forschungsaufgabe von der Konzeption bis zur Realisierung durchlaufen. Ziel ist es ebenfalls, das Vermögen der Studierenden zu erhöhen, sich Wissen in Eigenarbeit anzueignen, sowie mit vorhandenen Werkzeugen und Anlagen, Software und Versuchsständen umzugehen. Es ist in allen 4 Studiengängen FZT, MB, MTR und OTR -jeweils anders geregelt. Grundlegend kann festgestellt werden, dass das Projektseminar jeweils über zwei Semester geht. Fahrzeugtechnik: 1.Semester 300h und 2. Semester 300h mit 20 LP Maschinenbau: 1.Semester 90h und 2.Semester 90h mit 6 LP Mechatronik: 1. Semester 180h mit 12 LP

Vorraussetzungen für die Teilnahme

Detailangaben zum Abschluss

Modul: Projektseminar Mechatronik



Projektseminar Mechatronik

Fachabschluss: Prüfungsleistung alternativ 450 min Art der Notengebung: Generierte Noten Sprache:deutsch, englisch Pflichtkennz.:Pflichtfach Turnus:Sommersemester

Fachnummer: 7405 Prüfungsnummer:2300540

Fachverantwortlich: Prof. Dr. Thomas Sattel

Leistungspu	nkte:	15		٧	/ork	load	d (h):45	50		Aı	ntei	l Se	elbs	tstı	ıdiu	m (h):4	16			S	WS	:3.0)			
Fakultät für N	Masc																		F	ach	igel	biet	:23	41				
SWS nach	1.	schinenbau 1.FS 2.FS 3.FS 4.FS 5.FS 6.FS 7.FS																8	.FS	3	9).F	3	10	D.F	s S		
Fach-	V 5	chinenbau														Р	٧	s	Р	٧	S	Р	٧	S	Р			
semester				·								•						•										

Lernergebnisse / Kompetenzen

Lernergebnis: Studierende sind in der Lage, den erworbenen Sachverstand einzusetzen, um im Rahmen eines Projektes mit einer definierten Aufgabe und Zielsetzung neue Lösungen in der Fertigungs- und Produktionstechnik und Methoden zur Bewertung von Produktionsszenarien zu entwickeln.

Erworbene Kompetenz: Die Studierenden sind in der Lage, komplexer Zusammenhänge zu analysieren, diese zu bewerten und in einzelnen Paketen zu separieren. Darüber hinaus sind Studierende fähig, Ergebnisse ingenieur-wissenschaftlich vorzustellen und diese zu diskutieren.

Vorkenntnisse

Inhalt

Präzisierung der Aufgabenstellung (Spezifikation)

Systementwurf

Domänenspezifischer Entwurf (modellbasiert)

Systemintegration

Eigenschaftenabsicherung

Medienformen

Multimediale Präsentationen Komponenten und Anlagendokumentationen

Literatur

Wird mit dem Lehrverantwortlichen jeweils zu Beginn der Lehrveranstaltung abgestimmt.

Detailangaben zum Abschluss

verwendet in folgenden Studiengängen:

Master Fahrzeugtechnik 2009 Master Fahrzeugtechnik 2014 Master Mechatronik 2008 Master Mechatronik 2014 Master Mechatronik 2017



Modulnummer: 101582

Modulverantwortlich: Prof. Dr. Thomas Sattel

Modulabschluss: Fachprüfung/Modulprüfung generiert

Lernergebnisse

Vorraussetzungen für die Teilnahme

Detailangaben zum Abschluss



Angewandte Wärmeübertragung

Fachabschluss: Prüfungsleistung schriftlich 120 min Art der Notengebung: Gestufte Noten Sprache:deutsch Pflichtkennz.:Pflichtfach Turnus:Sommersemester

Fachnummer: 101743 Prüfungsnummer:2300538

Fachverantwortlich: Prof. Dr. Christian Cierpka

Leistungspu	nkte:	4			W	ork	load	d (h):12	20		Aı	ntei	l Se	elbs	tstı	ıdiu	m (h):8	6			S	WS	:3.0)			
Fakultät für I	Masc	hine	nb																	F	acł	nge	biet	:23	46				
SWS nach	1.	FS		2.F	S	3	3.F	3	4	l.F	 S	5	5.FS	3	6	6.F	3	7	.FS		8	3.F	<u> </u>	ξ).F	3	10	D.F	s S
Fach-	VS	S F	١,	v s	Р	٧	S	Р	٧	S	Р	٧	S	Р	٧	S	Р	٧	s	Р	٧	S	Р	٧	S	Р	٧	S	Р
semester	2	1 ()																										

Lernergebnisse / Kompetenzen

Nach der Vermittlung der physikalischen Mechanismen der Wärmeübertragung sollen die Studierenden in der Lage sein, Wärmeübertragungsprobleme ingenieurmäßig zu analysieren, die physikalische und mathematische Modellbildung für Wärmeübertragungsprobleme zu beherrschen, die problemspezifischen Kennzahlen zu bilden und physikalisch zu interpretieren, die mathematische Beschreibung von Wärmeübertragungsproblemen sicher zu verwenden, analytische und numerische Lösungsansätze gezielt auszuwählen und die erzielten Lösungen zu diskutieren und auf ihre Plausibilität prüfen zu können.

In der Übung (1 SWS) werden die in der Vorlesung erworbenen Kenntnisse anhand der eigenständigen Lösung und Diskussion von anwendungsorientierten Aufgaben vertieft. Zusätzlich zu den Übungen wird ein Fortgeschrittenenseminar (1 SWS) angeboten. Das Fortschrittsseminar soll die Studierenden dazu anleiten, anhand von ausgewählten komplexen Aufgaben angewandte Wärmeübertragungsprobleme selbständig und in der Gruppe nach wissenschaftlicher Methodik zu analysieren durch gezielte Anwendung der in der Vorlesung Angewandte Wärmeübertragung vermittelten Inhalte. Ein weiteres Lernziel des Seminars ist die Vertiefung der theoretischen Kennnisse, um die Studierenden an die Anforderungen an ein eventuelles anschließendes Promotionsstudium vorzubereiten. Die Prüfungsleistung wird dadurch erbracht, dass die Studierenden insgesamt mindestens 4 Aufgaben vorbereiten und im Seminar in einer Tafelpräsentation die Lösung vorstellen. Hierdurch entwickeln die Studierenden nicht nur Fachkompetenz, sondern auch Kompetenzen in den Feldern wissenschaftliches Arbeiten und wissenschaftliche Präsentation.

Vorkenntnisse

Technische Thermodynamik 1 / Strömungsmechanik 1

Inhalt

Moden der Wärmeübertragung mit Beispielen und Anwendungen, Analyse von stationären und instationären Wärmeleitungsprozessen mit Beispielen und Anwendungen Analyse von Wärmeübertragungsprozessen bei erzwungener und freier Konvektion mit Beispielen und Anwendungen, Analyse von Wärmeübertragungsprozessen bei Kondensation und Verdampfung mit Beispielen und Anwendungen.

Medienformen

Tafel, Projektor, Moodle

Literatur

- Wärme- und Stoffübertragung, H. Baehr, K. Stephan, Springer-Verlag, Berlin (1996)
- Fundamentals of Heat and Mass Transfer, F. Incropera, D. DeWitt, J. Wiley & Sons, New York (2002)
- Freie Konvektion und Wärmeübertragung, U. Müller, P. Ehrhard, CF Müller-Verlag, Heidelberg (1999)
- VDI-Wärmeatlas, VDI-Verlag Düsseldorf (CD-ROM)
- · Zusatzmaterial auf Moodle

Detailangaben zum Abschluss

In der Übung können bis zu 9 latente Bonuspunkte für die Klausur erworben werden. Erlaubte Hilfsmittel sind Taschenrechner, selbst erstelltes Formelblatt A4 ds sowie alle auf Moodle hinterlegten Unterlagen. Der Leistungsnachweis im Fortgeschrittenenseminar erfolgt über das Präsentieren bzw. die schriftliche Ausarbeitung von 4 Seminaraufgaben mit unterschiedlichen Thematiken.

verwendet in folgenden Studiengängen:

Diplom Maschinenbau 2017

Master Maschinenbau 2017 Master Mechatronik 2017 Master Regenerative Energietechnik 2016 Master Technische Kybernetik und Systemtheorie 2014



Elektromagnetisches Feld

Fachabschluss: Prüfungsleistung schriftlich 120 min Art der Notengebung: Gestufte Noten Sprache:Deutsch Pflichtkennz.:Pflichtfach Turnus:Sommersemester

Fachnummer: 1660 Prüfungsnummer:2100123

Fachverantwortlich: Prof. Dr. Hannes Töpfer

Leistungspu	nkte: 5			W	orklo	ad (h	1):15	50		Α	nte	il Se	elbs	tstı	ıdiu	m (h):10)5		S	WS:	4.0)		
Fakultät für l	Elektro	ektrotechnik und Informationstechnik 1.FS 2.FS 3.FS 4.FS 5.FS 6.FS 7.F.																Fac	chge	biet:	21	17			
SWS nach															3	7	.FS		8.F	S	9	.FS	3	10	FS
Fach-	v s	Р	v s	Р	VS	P	٧	S	Р	٧	S	Р	٧	S	Р	٧	SI	٠ ر	v s	Р	V	S	Р	V	S P
semester	2 2	0	•																						

Lernergebnisse / Kompetenzen

Fachkompetenz: - Naturwissenschaftliche und angewandte Grundlagen Methodenkompetenz: - Systematisches Erschließen und Nutzen des Fachwissens/Entwicklung des Abstraktionsvermögens Systemkompetenz: - Fachübergreifendes system- und feldorientiertes Denken, Training von Kreativität Sozialkompetenz: - Lernvermögen, Flexibilität - Teamwork, Präsentation

Vorkenntnisse

Voraussetzungen: Mathematik; Physik, Elektrotechnik 1/2

Inhalt

Maxwellsche Gleichungen zur Modellierung des elektromagnetischen Feldes; Verhalten der Feldgrößen an Grenzflächen; Elektrostatik: Feld für gegebene Ladungsverteilungen; Lösung der Laplace- und Poisson-Gleichung; Berechnungsverfahren dazu; Kapazität, Energie und Kraft. Stationäres magnetisches Feld: Verallgemeinertes Durchflutungsgesetz; Vektorpotential; Biot-Savartsches Gesetz; Induktivität, Energie und Kraft. Quasistationäres Feld: Verallgemeinertes Induktionsgesetz; Lösung der Diffusionsgleichung, Fluss- und Stromverdrängung, Skineffekt. Rasch veränderliche Felder: Poyntingscher Satz; Klassifizierung elektromagnetischer Wellen; Wellenausbreitungen längs Leitungen; Wellengleichung der Feldstärken; allgemeine Lösung der Wellengleichung

Medienformen

Medienformen: Tafelvorlesung, Folien und Aufgabensammlung, gedrucktes Vorlesungsskript

Literatur

- [1] Uhlmann, F. H.: Vorlesungsskripte zur Theoretischen Elektrotechnik, Teile I, II/TU Ilmenau
- [2] Philippow, E.: Grundlagen der Elektrotechnik, z. B. 9. Aufl.
- [3] Küpfmüller, K., Mathis, W., Reibiger, A.: Theoretische Elektrotechnik, z. B. 16. Aufl.

weiterführende Literatur:

- [1] Simonyi, K.: Theoretische Elektrotechnik, z. B. 10. Aufl.
- [2] Lehner, G.: Elektromagnetische Feldtheorie, z. B. 5. Aufl.

Detailangaben zum Abschluss

verwendet in folgenden Studiengängen:

Bachelor Biomedizinische Technik 2008

Bachelor Biomedizinische Technik 2013

Bachelor Biomedizinische Technik 2014

Bachelor Ingenieurinformatik 2008

Bachelor Ingenieurinformatik 2013

Bachelor Technische Kybernetik und Systemtheorie 2010

Bachelor Technische Kybernetik und Systemtheorie 2013

Master Mechatronik 2008 Master Mechatronik 2014



Gestaltungslehre

Fachabschluss: Prüfungsleistung alternativ

Art der Notengebung: Gestufte Noten

Sprache:Deutsch

Pflichtkennz.:Pflichtfach

Turnus:Sommersemester

Fachnummer: 278 Prüfungsnummer:2300172

Fachverantwortlich: Prof. Dr. Christian Weber

Leistungspu	nkte	e: 3				W	ork	load	d (h):90)		Α	nte	il Se	elbs	tstu	ıdiu	m (h):6	86			S	WS	:2.0)			\Box
Fakultät für I	Mas	schi																	F	acl	nge	biet	:23	12						
SWS nach	-	1.F																S	8	3.F	S	ć).F	S	10).F	S			
Fach-	٧	s	Р	٧	S	Р	٧	S	Р	٧	S	Р	٧	S	Р	٧	S	Р	٧	S	Р	٧	S	Р	٧	s	Р	٧	S	Р
semester	1	1	0																											

Lernergebnisse / Kompetenzen

Studierende erlernen:

- Ziele und Einflussmöglichkeiten der Produktgestaltung ("X-gerechtes Konstruieren/Entwerfen/Gestalten")
- · Gestaltungsgrundregeln und Gestaltungsprinzipien für ausgewählte Produkteigenschaften
- Richtlinien, Muster, Beispiele für das X-gerechte Gestalten
- · ... mit praktischen Übungen in den Seminaren

Wie in allen Fächern auf dem Gebiet Produktentwicklung/Konstruktion erfordert der Erwerb der oben genannten Kompetenzen, dass der/die Studierende an Beispielen selbst den Herausforderungen (erhebliche Gestaltungsspielräume, aber auch vielfältige Restriktionen) der Produktentwicklung ausgesetzt ist. Deswegen besteht die Abschlussleistung ausschließlich aus in den Seminaren zu erstellenden Entwürfen (Seminarbelege) mit ausgewählten Themenschwerpunkten.

Vorkenntnisse

Kenntnisse in

- · Technische Darstellungslehre
- Technische Mechanik
- · Fertigungstechnik/Fertigungsgerechtes Konstruieren
- Entwicklungs-/Konstruktionsmethodik

Inhalt

- 1. Grundlagen
- 2. Gestaltungsgrundregeln und Gestaltungsprinzipien
- 3. Regeln, Muster, Beispiele für das X-gerechte Gestalten (Auswahl!) Beanspruchungsgerechtes Gestalten Verformungsgerechtes Gestalten Wärmedehnungsgerechtes Gestalten Montagegerechtes Gestalten Sonderfall: Schweißgerechtes Gestalten Umweltgerechtes Gestalten Zuverlässigkeits-/sicherheitsgerechtes Gestalten

Medienformen

Vorlesungen und Seminare unter Nutzung von PowerPoint-Präsentationen und Folien Seminarbetreuung (mit den Seminarbelegen) in kleinen Gruppen

Literatur

- Pahl, G.; Beitz, W.; Feldhusen, J.; Grote, K.-H.: Pahl/Beitz Konstruktionslehre (8. Aufl.). Springer-Verlag, Berlin-Heidelberg 2013.
 - Krause, W. (Hrsg.): Grundlagen der Konstruktion (7. Aufl.). Fachbuch-Verlag, Leipzig 2002.
- Krause, W. (Hrsg.): Gerätekonstruktion in Feinwerktechnik und Elektronik (3. Aufl.). Hanser-Verlag,
 München 2000.
 - Krause, W. (Hrsg.): Konstruktionselemente der Feinmechanik (3. Aufl.). Hanser-Verlag, München 2004.
 - VDI 2223: Methodisches Entwerfen technischer Produkte. VDI, Düsseldorf 2004.
 - Sperlich, H.: Das Gestalten im Konstruktionsprozess. Dissertation Technische Hochschule Ilmenau 1983.
- Vorlesungsfolien und Arbeitsblätter werden auf der Homepage des Fachgebietes Konstruktionstechnik zur Verfügung gestellt

Detailangaben zum Abschluss

Es gibt max. 8 benotete Seminar-Belege. Mittelwert aus 5 Belegnoten ergibt die Abschlussnote, wenn jeder der 5 Belege mit Note besser 5 bestanden wurde.

verwendet in folgenden Studiengängen:

Master Maschinenbau 2009

Master Maschinenbau 2011

Master Maschinenbau 2014

Master Maschinenbau 2017

Master Mechatronik 2017

Master Wirtschaftsingenieurwesen 2009

Master Wirtschaftsingenieurwesen 2009 Vertiefung MB

Master Wirtschaftsingenieurwesen 2010

Master Wirtschaftsingenieurwesen 2010 Vertiefung MB

Master Wirtschaftsingenieurwesen 2011 Vertiefung MB

Master Wirtschaftsingenieurwesen 2013 Vertiefung MB

Master Wirtschaftsingenieurwesen 2014 Vertiefung MB

Master Wirtschaftsingenieurwesen 2015 Vertiefung MB

Master Wirtschaftsingenieurwesen 2018 Vertiefung MB



Komplexe Informationstechnische Systeme - Grundlagen

Fachabschluss: mehrere Teilleistungen Art der Notengebung: Generierte Noten Sprache:Deutsch Pflichtkennz.:Pflichtfach Turnus:Sommersemester

Fachnummer: 100516 Prüfungsnummer:220373

Fachverantwortlich: Prof. Dr. Armin Zimmermann

Leistungspu	nkte:	5		W	ork/	load	d (h):15	50		Α	ntei	l Se	elbs	tstu	ıdiu	m (l	h):10	5		S	WS	:4.0)		
Fakultät für I	nform	ormatik und Automatisierung																	Fac	hge	biet	:22	36			
SWS nach	1.F	formatik und Automatisierung 1.FS 2.FS 3.FS 4.FS 5.FS 6.FS 7.FS															.FS		8.F	S	ç).F	S	10.	FS	
Fach-	V S	Р	V S	Р	٧	s	Р	٧	S	Р	٧	S	Р	٧	S	Р	٧	SF) V	S	Р	٧	S	Р	v s	Р
semester	2 1	1																-							-	

Lernergebnisse / Kompetenzen

Die Studierenden verstehen detailliert Aufbau und Funktionsweise von komplexen informationstechnischen Systemen. Die Studenten verstehen die in eingebetteten Systemen zu beachtenden Echtzeit-, Kommunikationsund softwaretechnischen Aspekte. Die Studierenden sind fähig, Sicherheit, Zuverlässigkeit und Leistungsverbrauch beim Entwurf zu berücksichtigen. Die Studenten haben Kenntnisse in der Entwurfsdomäne Automotive. Methodenkompetenz: Die Studierenden sind in der Lage, Methoden des Systementwurfs, des modellbasierten Entwurfs und des Hardware-Software-Codesigns auf konkrete Problemstellungen anzuwenden. Die Studierenden sind in der Lage, verschiedene Methoden für unterschiedliche Anwendungsgebiete zu bewerten. Systemkompetenz: Die Studierenden entwerfen und validieren auszugsweise komplexe eingebettete Rechnersysteme für konkrete Einsatzszenarien. Sozialkompetenz: Die Studierenden sind in der Lage, praktische Problemstellungen des Entwurfs in der Gruppe zu lösen.

Vorkenntnisse

Bachelor Informatik / Ingenieurinformatik oder gleichwertiger Abschluss

Einführung, Systementwurf, Modellbasierter Entwurf

Echtzeitsysteme, Zuverlässige Systeme, Zuverlässigkeitsbewertung

Softwaretechnische Aspekte, Produktlinien

Hardware-Software-Codesign, Rechnerarchitekturaspekte

Kommunikation

Energieeffizienz

Medienformen

Folien und Übungsblätter, verfügbar auf den Webseiten

Hinweise in der Lehrveranstaltung und auf den Webseiten

Detailangaben zum Abschluss

Prüfungsleistung (schriftliche Klausur) und unbenotetes Praktikum (Schein, Studienleistung)

Während des Semesters werden Projektaufgaben (Entwurf, Programmierung) begleitend zur Vorlesung bearbeitet.

Diese müssen für den Modul-Abschluss erfolgreich abgeschlossen werden. Dafür wird die Studienleistung

In der vorlesungsfreien Zeit wird eine schriftliche Klausur geschrieben, die die Note bestimmt.

Bei sehr guten Praktikumslösungen können Bonuspunkte für die nachfolgende Klausur vergeben werden.

verwendet in folgenden Studiengängen:

Master Informatik 2013

Master Ingenieurinformatik 2014

Master Mathematik und Wirtschaftsmathematik 2013 Vertiefung AM



Entwurf mechatronischer Systeme

Fachabschluss: Prüfungsleistung schriftlich 90 min Art der Notengebung: Gestufte Noten Sprache: Pflichtkennz.:Pflichtfach Turnus:Wintersemester

Fachnummer: 101779 Prüfungsnummer:2300541

Fachverantwortlich: Prof. Dr. Thomas Sattel

Leistungspu	nkte: 4	W	orkload (h):120	Anteil S	elbststudiu	ım (h):98	S	WS:2.0						
Fakultät für l	für Maschinenbau Fachgebiet:234 ch 1.FS 2.FS 3.FS 4.FS 5.FS 6.FS 7.FS 8.FS 9.FS														
SWS nach	1.FS	2.FS	3.FS	4.FS	5.FS	6.FS	7.FS	8.FS	9.FS	10.FS					
Fach-	V S P	V S P	V S P	V S P	V S P	V S P	V S P	V S P	V S P	V S P					
semester	Tachgebiet für Maschinenbau Fachgebiet ch 1.FS 2.FS 3.FS 4.FS 5.FS 6.FS 7.FS 8.FS 9 V S P														

Lernergebnisse / Kompetenzen

Vorkenntnisse

Inhalt

Medienformen

Literatur

Detailangaben zum Abschluss

verwendet in folgenden Studiengängen:



MEMS (Micro Electro Mechanical Systems)

Fachabschluss: Prüfungsleistung schriftlich 90 min Art der Notengebung: Gestufte Noten Sprache:Deutsch Pflichtkennz.:Pflichtfach Turnus:Wintersemester

Fachnummer: 5984 Prüfungsnummer:2300216

Fachverantwortlich: Prof. Dr. Steffen Strehle

Leistungspu	nkte	: 4				W	orkl	oad	d (h):12	20		Α	nte	il Se	elbs	tstu	ıdiu	m (h):8	6			S	WS	:3.0)			
Fakultät für I	Mas																		F	acł	nge	biet	:23	42						
SWS nach	1																.FS	3	8	.FS	S	ć).F	S	10).F	S			
Fach-	٧	aschinenbau 1.FS 2.FS 3.FS 4.FS 5.FS 6.FS 7.F														S	Р	٧	S	Р	٧	S	Р	٧	s	Р				
semester				2	1	0																								

Lernergebnisse / Kompetenzen

Es werden die systemspezifischen Randbedingungen für den Einsatz von MEMS diskutiert. Hierzu gehören insbesondere Zuverlässigkeitsanforderungen, Schnittstellen zur Makrowelt und Aufbau- und Verbindungstechniken. Dies geschieht an Beispielen von in unterschiedlichen Bereichen bereits kommerziell eingesetzten MEMS- Applikationen wie z.B. Drucksensoren oder Drehratensensoren. Die Studenten sollen in die Lage versetzt werden, neue Mikrosysteme anhand von Anforderungsprofilen zu planen und dabei ungeeignete Ansätze bereits frühzeitig auszusortieren.

Vorkenntnisse

Grundlagen-Kenntnisse in Mikrotechnik, Mikrosensorik und / oder Mikroaktorik

Inhalt

- Applikationsfelder von MEMS - Randbedingungen für MEMS - Zuverlässigkeitsanforderungen - System-Konzepte: - mikromechansicher Sensor & Auswerteelektronik - Gehäuse als Systembestandteil - Kalibrierkonzepte: - Abgleich über die Auswerteelektronik - Beispiele - Zusammenfassung: Systemaspekte von MEMS

Medienformen

Präsentation, Skript der Präsentationsfolien, Tafelarbeit Seminar: Präsentation / schriftliche Zusammenfassung durch Teilnehmende

Literatur

G. Gerlach, W. Dötzel, Einführung in die Mikrosystemtechnik, Hanser-Verlag 2006 F. Völklein, T. Zetterer, Praxiswissen Mikrosystemtechnik, 2. Auflage, Vieweg 2006

Detailangaben zum Abschluss

verwendet in folgenden Studiengängen:

Master Maschinenbau 2009

Master Maschinenbau 2011

Master Maschinenbau 2014

Master Maschinenbau 2017

Master Mechatronik 2008

Master Mechatronik 2014

Master Mechatronik 2017

Master Micro- and Nanotechnologies 2008



Modul: Studienrichtung(Studierende wählen eine Studienrichtung)

Modulnummer: 7406

Modulverantwortlich: Prof. Dr. Thomas Sattel

Modulabschluss: Fachprüfung/Modulprüfung generiert

Lernergebnisse

Die Studierenden der Mechatronik wählen je nach ihrem Vertiefungswunsch Fächer aus einem großen Kanon. Damit wird die eigenverantwortliche Ausrichtung an aktuelle Forschungsgebiete realisiert.

Vorraussetzungen für die Teilnahme

Detailangaben zum Abschluss



Modulnummer: 9230

Modulverantwortlich: Prof. Dr. Thomas Sattel

Modulabschluss: Fachprüfung/Modulprüfung generiert

Lernergebnisse

Vorraussetzungen für die Teilnahme

Detailangaben zum Abschluss



Bewertung und Synthese optischer Systeme

Fachabschluss: Prüfungsleistung alternativ Art der Notengebung: Gestufte Noten Sprache:Deutsch Pflichtkennz.:Wahlpflichtfach Turnus:Sommersemester

Fachnummer: 100619 Prüfungsnummer:2300444

Fachverantwortlich: Prof. Dr. Stefan Sinzinger

Leistungspu	nkte	e: 5				W	ork	oad	d (h):15	50		Aı	ntei	l Se	elbs	tstu	ıdiu	m (h):1	05			S	WS	:4.0)			
Fakultät für I	Mas	schi	nen																		F	acl	nge	biet	:23	32				
SWS nach	-	1.F	S	2	Date 2.FS 3.FS 4.FS 5.FS 6.FS 7.FS															.FS	;	8	3.F	S	ć).F	S	1	0.F	S
Fach-	٧	s	Р	2.FS 3.FS 4.FS 5.FS 6.FS														٧	S	Р	٧	S	Р	٧	S	Р	٧	S	Р	
semester	2	2	0																											

Lernergebnisse / Kompetenzen

Die Studierenden analysieren, verstehen und optimieren optische Abbildungssysteme zunehmender Komplexität. Sie verstehen die Ursachen für Abbildungsfehler im nicht-paraxialen Bereich, wenden vertiefte Kenntnisse der wellenoptischen Beschreibung optischer Bauelemente und Systeme an. Sie modellieren, analysieren, bewerten und optimieren optische Abbildungssysteme auf der Basis der diskutierten Modellbeschreibungen und einschlägiger Optik-Design Programme. In Vorlesungen und Übungen wird Fach-, Methoden- und Systemkompetenz vermittelt. Die Studierenden verfügen über Sozialkompetenz, die insbesondere durch intensive Förderung von Diskussion, Gruppen- und Teamarbeit vertieft wird.

Vorkenntnisse

Gute Mathematik und Physik Grundkenntnisse; Gute Optik Grundkenntnisse

Inhalt

Geometrisch-optische Abbildung und Abbildungsfehler, Analytische Bildfehlertheorie, Wellenoptische Theorie der Abbildung;

Paraxialer Entwurf optischer Systeme, analytischer Synthese optischer Systeme, Optimierung und Korrektion optischer Systeme

Medienformen

Daten-Projektion, Folien, Tafel Vorlesungsskript

Literatur

- H. Gross, "Handbook of Optical Systems", Wiley VCH, Berlin.
- W. Richter: Bewertung optischer Systeme. Vorlesungsskript TU Ilmenau.
- W. Richter: Synthese optischer Systeme, Vorlesungsskript TU Ilmenau.
- H. Haferkorn: Optik. 4. Auflage, Wiley-VCH 2002. E. Hecht: Optik. Oldenbourg, 2001.

Detailangaben zum Abschluss

verwendet in folgenden Studiengängen:

Bachelor Optische Systemtechnik/Optronik 2013 Master Maschinenbau 2017 Master Mechatronik 2017

Master Medientechnologie 2017



Dynamische Prozessoptimierung

Fachabschluss: Prüfungsleistung mündlich 30 min Art der Notengebung: Generierte Noten Sprache:Deutsch Pflichtkennz.:Wahlpflichtfach Turnus:Sommersemester

Fachnummer: 8195 Prüfungsnummer:220372

Fachverantwortlich: Prof. Dr. Pu Li

Leistungspu	nkte	e: 5				W	orkl	oad	d (h):15	50		Α	nte	il Se	elbs	tstu	ıdiu	m (h):1	105			S	WS	:4.0)			
Fakultät für l	nfo	rma																	F	acl	hge	biet	:22	12						
SWS nach	-	ormatik und Automatisierung 1.FS 2.FS 3.FS 4.FS 5.FS 6.FS 7.F															'.F	S	8	3.F	S	ç).F	S	10).F	S			
Fach-	٧	S	Р	٧	S	Р	٧	S	Р	٧	S	Р	٧	S	Р	٧	s	Р	٧	S	Р	٧	S	Р	٧	s	Р	٧	S	Р
semester	2	1	1																											

Lernergebnisse / Kompetenzen

Die Studierenden können

- · die Grundlagen, Problemstellungen und Methoden der dynamischen Prozessoptimierung klassifizieren,
- Methoden und Werkzeuge anwenden,
- unterschiedliche Problemstellungen und mathematische Herleitungen analysieren und generieren
- · optimale Steuerungen berechnen sowie
- Anwendungsfälle für industrielle Prozesse analysieren, entwickeln und bewerten

Vorkenntnisse

Grundlagen der Mathematik, Physik, Elektrotechnik; Regelungs- und Systemtechnik

Inhalt

Indirekte Verfahren

- Variationsverfahren, Optimalitätsbedingungen
- Das Maximum-Prinzip
- Dynamische Programmierung
- Riccati-Optimal-Regler

Direkte Verfahren

- Methoden zur Diskretisierung, Orthogonale Kollokation
- Lösung mit nichtlinearen Programmierungsverfahren
- Simultane und Sequentielle Verfahren

Anwendungsbeispiele

- Prozesse in der Luft- und Raumfahrtindustrie
- Prozesse in der Chemieindustrie
- Prozesse in der Wasserbewirtschaftung

Praktikum: 2 Versuche: DynPO-1: Numerische Lösung von Optimalsteuerungsaufgaben, Dyn-PO2:

Programmierung und numerische Lösung von Optimalsteuerungsproblemen

mittels Standardsoftware

Medienformen

Präsentation, Vorlesungsskript, Tafelanschrieb

Literatur

- D. G. Luenberger. Introduction to Dynamic Systems. Wiley. 1979
- A. C. Chiang. Elements of Dynamic Optimization. McGraw-Hill. 1992
- D. P. Bertsekas. Dynamic Programming and Stochastic Control. Academic Press. 1976
- M. Athans, P. Falb. Optimal Control. McGraw-Hill. 1966
- A. E. Bryson, Y.-C. Ho. Applied Optimal Control. Taylor & Francis. 1975
- O. Föllinger. Optimale Regelung und Steuerung. Oldenbourg. 1994
- R. F. Stengel. Optimal Control and Estimation. Dover Publications. 1994
- J. Macki. Introduction to Optimal Control Theory. Springer. 1998
- D. G. Hull. Optimal Control Theory for Applications. Springer. 2003
- M. Papageorgiou, M. Leibold, M. Buss. Optimierung. 4. Auflage. http://dx.doi.org/10.1007/978-3-662-46936-1 (Campus-Lizenz TU Ilmenu)

Detailangaben zum Abschluss

- 1) Schriftliche Prüfung, 120 min. (im Sommersemester), mündliche Prüfung, 30 min. (im Wintersemester für Nach- und Wiederholer) und
- 2) Testat für durchzuführendes Praktikum. Praktikum umfast zwei Versuche und findet nur im Sommersemester statt.

verwendet in folgenden Studiengängen:

Master Electrical Power and Control Engineering 2013

Master Elektrotechnik und Informationstechnik 2014 Vertiefung AST

Master Ingenieurinformatik 2009

Master Ingenieurinformatik 2014

Master Mechatronik 2008

Master Mechatronik 2014

Master Mechatronik 2017

Master Research in Computer & Systems Engineering 2009

Master Technische Kybernetik und Systemtheorie 2014

Master Wirtschaftsingenieurwesen 2013 Vertiefung AT

Master Wirtschaftsingenieurwesen 2014 Vertiefung AT

Master Wirtschaftsingenieurwesen 2015 Vertiefung AT

Master Wirtschaftsingenieurwesen 2018 Vertiefung AT



Finite Elemente Methoden 1/ Höhere Festigkeitslehre

Fachabschluss: Prüfungsleistung schriftlich 120 min Art der Notengebung: Gestufte Noten Sprache:Deutsch Pflichtkennz.:Wahlpflichtfach Turnus:Sommersemester

Fachnummer: 5691 Prüfungsnummer:2300230

Fachverantwortlich: Prof. Dr. Klaus Zimmermann

Leistungspu	nkte	: 4				W	orkl	oad	d (h):12	20		Α	nte	il Se	elbs	tstu	ıdiu	m (h):8	6			S	WS	:3.0)			
Fakultät für I	Mas	chi																		F	acl	nge	biet	:23	43					
SWS nach	1	schinenbau 1.FS 2.FS 3.FS 4.FS 5.FS 6.FS 7.FS															.FS	3	8	.F	S	ξ).F	S	10	.FS	3			
Fach-	٧	S	Р	٧	s	Р	٧	S	Р	٧	S	Р	٧	S	Р	٧	S	Р	٧	S	Р	٧	S	Р	٧	S	Р	٧	s	Р
semester	2	1	0																											

Lernergebnisse / Kompetenzen

Die Lehrveranstaltung bildet die Basis und ist die Vorraussetzung für das Begreifen und Erlernen der Finite-Elemente-Methode. Ohne ein fundiertes Wissen in der Höheren Festigkeitslehre ist die effiziente Arbeit mit einer FEM-Software und die Deutung und Auswertung der Ergebnisflut einer FEM-Analyse undenkbar. Komplexe Verformungszustände und schwierige Zusammenhänge in der Kontinuunsmechanik werden systematisch erklärt und anschaulich dargelegt. Das theoretische Wissen wird im Seminar durch eine Rehe praktischer und methodisch gut aufbereiteter Beispiele gefestigt, denn die Komplexität und der Schwierigkeitsgrad der Problematik erfordert eine intensive und vielseitige Übung.

Vorkenntnisse

Mathematik (Grundlagenstudium), Grundlagen der Technischen Mechanik

Inhalt

- Mathematische Voraussetzungen o Tensoren o Transformation von Tensoren bei Drehung des Koordinatensystems - Grundlagen der Höheren Festigkeitslehre o Ein- und mehrdimensionale Spannungszustände o Gleichgewichtsbedingungen für Spannungen o Elastizitätstheorie - analytische Betrachtung des Spannungstensors - Mohrscher Spannungskreis o Stoffgesetz - Zusammenhang zwischen Spannungs- und Verformungszustand - ebener Spannungszustand, ebener Verformungszustand - Ausgewählte Probleme der Höheren Festigkeitslehre o KIRCHHOFFsche Plattentheorie o Nichtlinearitäten - große Verformungen bei der Biegung eines Stabes o Vergleich der kleinen und großen Verformungen - Energetische Betrachtung o Prinzip des Minimums der totalen potentiellen Energie o Die totale potentielle Energie o Verfahren nach Ritz - Einführung in die Finite – Elemente – Methode o Beschreibung der FEM, Idealisierung, Diskretisierung o Betrachtung von einen eindimensionalen Element, Normierung o Ausführliches Beispiel zur FEM

Medienformen

Tafel, Scripte, Folien, Beamer

Literatur

Hahn, H. G.: Elastizitätstheorie, B. G. Teubner, Stuttgart L. Issler, H. Roß, P. Häfele: Festigkeitslehre Grundlagen; Berlin u.a. Göldner: Lehrbuch Höhere Festigkeitslehre, Band 1; Leipzig Göldner: Lehrbuch Höhere Festigkeitslehre, Band 2; Leipzig

Detailangaben zum Abschluss

verwendet in folgenden Studiengängen:

Bachelor Mathematik 2009

Bachelor Mathematik 2013

Master Fahrzeugtechnik 2009

Master Fahrzeugtechnik 2014

Master Maschinenbau 2009

Master Maschinenbau 2011

Master Maschinenbau 2014

Master Maschinenbau 2017

Master Mechatronik 2014 Master Mechatronik 2017



Mikrosensorik

Fachabschluss: Prüfungsleistung mündlich 30 min Art der Notengebung: Gestufte Noten Sprache:Deutsch Pflichtkennz.:Wahlpflichtfach Turnus:Sommersemester

Fachnummer: 7423 Prüfungsnummer:2300238

Fachverantwortlich: Prof. Dr. Steffen Strehle

Leistungspu	nkte	: 4				W	orkl	oad	d (h):12	20		Α	nte	il Se	elbs	tstu	ıdiu	m (h):9	8			S	WS	:2.0)			
Fakultät für I	Mas	chi	nen	baı	J																	F	acl	nge	biet	:23	42			
SWS nach	1	.FS	S	2	2.F	S	3	.FS	3	4	l.F	3	5	5.F	S	6	S.FS	S	7	.FS	3	8	.F	S	ξ).F	S	10	.FS	3
Fach-	٧	S	Р	٧	S	Р	٧	S	Р	٧	S	Р	٧	S	Р	٧	S	Р	٧	S	Р	٧	S	Р	٧	S	Р	٧	s	Р
semester	2	0	0																											

Lernergebnisse / Kompetenzen

Die Studierenden werden befähigt, geeignete Mikrosensoren auszuwählen, indem sie die unterschiedlichen Konzepte und besonderen Ansätze mikrosystemtechnischer Sensoren kennenlernen. Dabei werden insbesondere auch die Unterschiede zu "makroskopischen" Sensoren vermittelt und neue, zum Teil "unscharfe" Messverfahren vorgestellt, so dass sie von den Studierenden angewandt werden können.

Vorkenntnisse

Mikrotechnik 1

Inhalt

Die Vorlesung stellt Konzepte und Realisierungen von Mikrosensoren für unterschiedlichste Messgrößen vor. Daneben werden wesentliche Wandlerkonzepte unter Betrachtung der mikrosystemtechnischen Randbedingungen beschrieben: Widerstandsbrücken; Kapazitive Wandler; Dehnmessstreiben Anwendungsfelder: Messung von Kraft, Beschleunigung und Druck (Airbag-Sensor, Drucksensor etc.) Messung thermischer Größen (Thermopile, Luftmassensensor, Neigungssensor) Chemische Sensoren für Gase und Fluide (inkl. künstlicher Nase) Sensoren für biologische Systeme

Medienformen

Ein Skript mit allen im Verlauf der Vorlesung verwendeten Folien ist verfügbar.

Literatur

G. Gerlach, W. Dötzel, Einführung in die Mikrosystemtechnik, Hanser, 2006 J. Gardner, V.K. Varadan, O.O. Awadelkarim, Microsensors, MEMS and Smart Devices, Wiley, 2005

Detailangaben zum Abschluss

verwendet in folgenden Studiengängen:

Master Maschinenbau 2009

Master Maschinenbau 2011

Master Maschinenbau 2014

Master Maschinenbau 2017

Master Mechatronik 2008

Master Mechatronik 2014



Nachgiebige Mechanismen

Fachabschluss: Prüfungsleistung schriftlich 120 min Art der Notengebung: Gestufte Noten Sprache:Deutsch Pflichtkennz.:Wahlpflichtfach Turnus:Sommersemester

Fachnummer: 369 Prüfungsnummer:2300239

Fachverantwortlich: Prof. Dr. Lena Zentner

Leistungspu	nkte	: 5				W	ork	load	d (h):15	50		Aı	ntei	l Se	elbs	ststu	ıdiu	m (h):1	05			S	WS	:4.0)			
Fakultät für I	ir Maschinenbau																					F	acl	nge	biet	:23	44			
SWS nach	^{aCII}														3	6	3.F	S	7	.FS	3	8	3.F	S	9	.FS	S	10	.FS	;
Fach-	٧	S	Р	٧	S	Р	٧	S	Р	٧	s	Р	٧	S	Р	٧	S	Р	٧	s	Р	٧	S	Р	٧	S	Р	V	SI	P
semester	2	2	0																											

Lernergebnisse / Kompetenzen

Verständnis für Chancen und Risiken der Verwendung nachgiebiger Systeme; Analyse und Auslegung nachgiebiger Systeme

Vorkenntnisse

Festigkeitslehre, Grundlagen der Mathematik

Inhal

Klassifikation nachgiebiger Mechanismen; Modellbildung nachgiebiger Systeme als Starrkörpermechanismen; Modellbildung und Analyse nachgiebiger Systeme mit Berücksichtigung großer Verformungen: Berechnung des Verhaltens von Schläuchen, ringförmigen und stabförmigen nachgiebigen Systemen unter verschiedenartigen Belastungen; kinematische Stabilität nachgiebiger Systeme; Methoden zur Stabilitätsuntersuchungen

Medienformen

Frontalunterricht mit Nutzung aller gängigen Medien

Literatur

Zentner L.: Nachgiebige Mechanismen, ISBN 978-3-486-76881-7 (2014) Larry L. Howell: Compliant Mechanisms, ISBN 0-471-38478-x, 2002

Detailangaben zum Abschluss

verwendet in folgenden Studiengängen:

Master Maschinenbau 2009

Master Maschinenbau 2011

Master Maschinenbau 2014

Master Maschinenbau 2017

Master Mechatronik 2008

Master Mechatronik 2014



Nichtlineare Regelungssysteme 1

Fachabschluss: mehrere Teilleistungen Art der Notengebung: Generierte Noten Sprache:Deutsch Pflichtkennz.:Wahlpflichtfach Turnus:Sommersemester

Fachnummer: 100498 Prüfungsnummer:220399

Fachverantwortlich: Prof. Dr. Johann Reger

Leistungspu	nkte	∋: 5				W	orkl	oad	d (h):15	50		Α	nte	l Se	elbs	tstı	ıdiu	m (h):1	105			S	WS	:4.0)			
Fakultät für l	1 5 2 5 2 5 4 5 6																					F	acl	nge	biet	:22	13			
SWS nach															3	6	6.F	3	7	.FS	3	8	3.F	S	9).F	S	1	0.F	S
Fach-	٧	S	Р	٧	S	Р	٧	S	Р	٧	S	Р	٧	S	Р	٧	S	Р	٧	S	Р	٧	S	Р	٧	S	Р	٧	S	Р
semester	2	1	1																											

Lernergebnisse / Kompetenzen

- Die Studierenden sind in der Lage, die Existenz und Eindeutigkeit von Lösungen nichtlinearer dynamischer Systemmodelle zu untersuchen.
- Die Studierenden können typische nichtlineare Phänomene wie z.B. Grenzzyklen oder endliche Entweichzeit einordnen und analysieren.
- Die Studierenden können Eigenschaften von nichtlinearen Systemen zweiter Ordnung in der Phasenebene analysieren und beurteilen.
 - Die Studierenden können die Stabilität von Ruhelagen nichtlinearer Systeme überprüfen und beurteilen.
- Für die Klasse der Euler-Lagrange-Systeme können die Studierenden Betriebspunkt- und Folgeregelungen entwerfen.
 - Die Studierenden können adaptive Regelungen mit Hilfe der Lyapunov-Theorie entwerfen.
 - · Die Studierenden können Regelungen zur Verbesserung des Einzugsbereichs entwerfen.

Vorkenntnisse

Grundkenntnisse über Zustandsraumverfahren, z.B. aus Regelungs- und Systemtechnik 2

Inhalt

- · Mathematische Grundlagen
- Nichtlineare dynamische Systeme als Anfangswertproblem
- · Existenz und Eindeutigkeitsfragen
- · Stabilitätsuntersuchung in der Phasenebene
- · Stabilitätsbegriff und Stabilitätsanalyse nach Lyapunov
- · Reglerentwurf mit Hilfe der Lyapunov-Theorie

Medienformen

Entwicklung an der Tafel, Beiblätter, Übungsblätter und Simulationsbeispiele unter: http://www.tu-ilmenau.de/regelungstechnik/lehre/nichtlineare-regelungssysteme-1

Literatur

- Khalil, H., Nonlinear Systems, Prentice Hall, 1996
- · Slotine, J.-J., Li, W., Applied Nonlinear Control, Prentice Hall, 1991
- Sontag, E., Mathematical Control Theory, Springer, 1998
- Spong, M., Hutchinson, S., Vidyasagar, M., Robot Modeling and Control, Wiley, 2005
- Vidyasagar, M., Nonlinear Systems Analysis, SIAM, 2002

Detailangaben zum Abschluss

schriftliche Prüfungsleistung, 120 Minuten

Zusätzlich zur Prüfungsleistung muss das Praktikum inkl. Testat erfolgreich absolviert werden.

verwendet in folgenden Studiengängen:

Diplom Elektrotechnik und Informationstechnik 2017

Master Electrical Power and Control Engineering 2013

Master Elektrotechnik und Informationstechnik 2014 Vertiefung AST

Master Ingenieurinformatik 2014

Master Mechatronik 2014 Master Mechatronik 2017

Master Technische Kybernetik und Systemtheorie 2014 Master Wirtschaftsingenieurwesen 2013 Vertiefung AT Master Wirtschaftsingenieurwesen 2014 Vertiefung AT Master Wirtschaftsingenieurwesen 2015 Vertiefung AT Master Wirtschaftsingenieurwesen 2018 Vertiefung AT



PC-based Control

Fachabschluss: Prüfungsleistung schriftlich 90 min Art der Notengebung: Gestufte Noten Sprache:Deutsch Pflichtkennz.:Wahlpflichtfach Turnus:Sommersemester

Fachnummer: 657 Prüfungsnummer:2300105

Fachverantwortlich: Dr. Marion Braunschweig

Leistungspu	nkte:	3		W	orkl	oad	l (h):90)		Α	ntei	l Se	elbs	tstı	ıdiu	m (h):6	8			SW	S:2.	0		
Fakultät für I	Mascl	niner	nbau																	Fa	achg	ebi	et:2	341		
SWS nach	1.F	S	2.F	S	3	3.FS	3	4	l.F	S	5	5.FS	3	6	3.F	S	7	.FS		8	.FS		9.F	S	10.	FS
Fach-	V S	Р	v s	Р	٧	S	Р	٧	S	Р	٧	s	Р	٧	S	Р	٧	s	Р	٧	SF	۷ ر	/ s	Р	v s	Р
semester	1 1	0																								

Lernergebnisse / Kompetenzen

In der Vorlesung PC-based Control werden Fachkompetenzen zur Programmierung eines PC mit dem Ziel der Steuerung eines mechatronischen Systems erworben. Die Studenten können mit der Software LabView entwickelte Programme analysieren und sind in der Lage, eigene Programme zu entwerfen. Damit erwerben die Studenten auf dem Gebiet der Programmierung mit LabView eine umfangreiche Methodenkompetenz.

Vorkenntnisse

Grundlagen der Informatik

Inhalt

Echtzeitsysteme, PC-basierte Steuerungen, Schrittmotorsteuerung, Mikrocontrollersteuerungen, Nutzung von LabView und LabView Realtime (Fa. National Instruments) für Maschinensteuerungen

Medienformen

Arbeitsblätter

Literatur

http://www.dedicated-systems.com LabView: Das Grundlagenbuch. ISBN: 3-8273-2051-8 Online-Hilfe zu LabView Wörn, Heinz; Brinkschulte, Uwe: Echtzeitsysteme Springer Verlag 2005. ISBN 3-540-20588-8 Lauber, Rudolf: Prozessautomatisierung. Springer Verlag 1999. ISBN 3-540-65318-X

Detailangaben zum Abschluss

verwendet in folgenden Studiengängen:

Master Fahrzeugtechnik 2009

Master Fahrzeugtechnik 2014

Master Maschinenbau 2009

Master Maschinenbau 2011

Master Maschinenbau 2014

Master Maschinenbau 2017

Master Mathematik und Wirtschaftsmathematik 2008

Master Mathematik und Wirtschaftsmathematik 2013 Vertiefung AM

Master Mechatronik 2008

Master Mechatronik 2014

Master Mechatronik 2017

Master Wirtschaftsingenieurwesen 2009

Master Wirtschaftsingenieurwesen 2009 Vertiefung MB

Master Wirtschaftsingenieurwesen 2010

Master Wirtschaftsingenieurwesen 2010 Vertiefung MB

Master Wirtschaftsingenieurwesen 2011 Vertiefung MB

Master Wirtschaftsingenieurwesen 2018 Vertiefung MB



Pneumatik/Hydraulik

Fachabschluss: Prüfungsleistung mündlich 30 min Art der Notengebung: Gestufte Noten Sprache:Deutsch Pflichtkennz.:Wahlpflichtfach Turnus:Sommersemester

Fachnummer: 100248 Prüfungsnummer:2300424

Fachverantwortlich: Dr. Tom Ströhla

Leistungspu	nkte: 3			W	orkl	oad	(h)):90)		A	nte	il Se	elbs	ststu	ıdiu	m (h):68	3		S	WS	3:2.0)		
Fakultät für I	ür Maschinenbau																		Fa	chge	biet	t:23	41			
SWS nach	1.FS 2.FS 3.FS 4.FS 5.FS														3.F	S	7	.FS		8.	FS	(9.F	S	10	.FS
Fach-	v s	1.FS 2.FS 3.FS 4.FS 5.FS 6.FS														Р	٧	SI	>	V :	S P	٧	s	Р	V	S P
semester	1 1	0																								

Lernergebnisse / Kompetenzen

Pneumatik und Hydraulik spielen in der Industrieautomatisierung heutzutage eine entscheidende Rolle. Dies kann man am kontinulierlich steigenden Umsatz und am Export der deutschen Fluidtechnik-Formen ablesen (siehe deren Dachverband VDMA). Auch aus Sicht der Mechatronik beinhaltet die F&E auf dem Gebiet der Fluidtechnik interessante Entwicklungen, z. B. Schnellschaltventile oder Effizienzsteigerung durch drehzahlgeregelte Pumpen/Kompressoren. Fluidtechnische Anlagen beinhalten heute eine Vielzahl modularisierter Komponenten.

Die Studierenden kennen alle wichtigen Komponenten fluidischer Systeme und können grundlegenden Abschätzungen zu Drücken, Kräften und Stellzeiten von fluidischen Antriebssystemen treffen. Sie sind in der Lage, den Einsatz fluidischer Systeme zu bewerten. Des Weiteren können die Studierenden pneumatische Anlagen aus Standardkomponenten zusammensetzen und wichtige Betriebsgrößen messen.

Vorkenntnisse

Thermodynamik, Physik

Inhalt

- Eigenschaften fluidischer Antriebstechnik
- · Modellierung und Berechnung fluidischer Systeme
- · Komponenten pneumatischer Systeme
- · Projektierung pneumatischer Systeme
- · Komponenten hydraulischer Systeme

Medienformen

Folien, Anschauungsmaterial

Literatur

Horst-W. Grollius: Grundlagen der Hydraulik, Fachbuchverlag Leipzig, 2008

Horst-W. Grollius: Grundlagen der Pneumatik, Fachbuchverlag Leipzig, 2006

Hubertus Murrenhoff: Grundlagen der Fluidtechnik Teil 1 Hydraulik, Teil 2 Pneumatik, Shaker Verlag, Aachen, 2005, 2006

Holger Watter: Hydraulik und Pneumatik: Grundlagen und Übungen - Anwendungen und Simulation, Vieweg, Wiesbaden, 2007

Dieter Will: Hydraulik: Grundlagen, Komponenten, Schaltungen, Springer, Berlin, 2008

Detailangaben zum Abschluss

verwendet in folgenden Studiengängen:

Bachelor Polyvalenter Bachelor mit Lehramtsoption für berufsbildende Schulen - Elektrotechnik 2013 Vertiefung Bachelor Polyvalenter Bachelor mit Lehramtsoption für berufsbildende Schulen - Metalltechnik 2013 Vertiefung Bachelor Technische Kybernetik und Systemtheorie 2013



Strömungsmesstechnik

Fachabschluss: mehrere Teilleistungen Art der Notengebung: Generierte Noten Sprache:deutsch Pflichtkennz.:Wahlpflichtfach Turnus:Sommersemester

Fachnummer: 101839 Prüfungsnummer:230453

Fachverantwortlich: Prof. Dr. Christian Cierpka

Leistungspu	nkte	∋: 5				W	ork	load	d (h):15	50		Α	nte	il Se	elbs	ststu	ıdiu	m (h):	105			S	WS	:4.0)			
Fakultät für I	Mas	schi	nen	baı	J																	F	acl	hge	biet	:23	46			
SWS nach	1	l.F	S	2	2.F	S	3	3.F	S	4	l.F	S	5	5.F	S	6	3.F	S	7	7.F	3	8	3.F	S	ξ).F	S	10).F	S
Fach-	٧	s	Р	٧	s	Р	٧	s	Р	٧	S	Р	٧	S	Р	٧	S	Р	٧	S	Р	٧	s	Р	٧	s	Р	٧	S	Р
semester	2	0	2																											

Lernergebnisse / Kompetenzen

- Überblick über die wichtigsten Versuchseinrichtungen und Messverfahren
- praktische Erfahrungen mit traditionellen Sondentechniken und Standardverfahren und modernen optischen Verfahren

Vorkenntnisse

Strömungsmechanik 1 / Thermodynamik 1

Inhalt

- Grundlagen der Strömungsmesstechnik
- Versuchtechnik (Wind- und Wasserkanal)
- Ähnlichkeitstheorie
- Sondenverfahren
- elektrische Verfahren
- optische Verfahren (LDV, PIV)

Medienformen

- Tafel und Kreide
- Powerpoint-Präsentationen
- Zusatzmaterial in Moodle

Literatur

- Handbook of Experimental Fluid Mechanics Tropea et al. (Eds.), Springer 2007
- Strömungsmesstechnik W. Nitsche, A. Brunn, Springer 2006

Detailangaben zum Abschluss

sPL 90 min (100%) + SL Praktikumsversuch (unbenotet)

verwendet in folgenden Studiengängen:

Diplom Maschinenbau 2017 Master Maschinenbau 2017 Master Mechatronik 2017



Additive Fertigung

Fachabschluss: mehrere Teilleistungen Art der Notengebung: Generierte Noten Sprache: Pflichtkennz.:Wahlpflichtfach Turnus:Wintersemester

Fachnummer: 101897 Prüfungsnummer:230454

Fachverantwortlich: Prof. Dr. Jean Pierre Bergmann

Leistungspu	nkte:	5		٧	/ork	loa	d (h):15	50		Α	nte	il Se	elbs	tstu	ıdiu	ım (l	h):10	5		S	WS	:4.0)		
Fakultät für I	Masch	niner	bau																	Fac	hge	biet	:23	21		
SWS nach	1.F	S	2	FS	;	3.F	S	4	l.F	3	5	5.F	S	6	6.F	3	7	.FS		8.F	S	9	.FS	3	10.	FS
Fach-	v s	Р	٧	S P	V	S	Р	٧	S	Р	٧	S	Р	٧	s	Р	٧	S	V	' S	Р	٧	S	Р	VS	B P
semester			2	2 0																						

Lernergebnisse / Kompetenzen

Vorkenntnisse

Inhalt

Medienformen

Literatur

Detailangaben zum Abschluss

verwendet in folgenden Studiengängen:

Master Fahrzeugtechnik 2014 Master Maschinenbau 2017 Master Mechatronik 2017



Ansteuerautomaten

Fachabschluss: Prüfungsleistung mündlich 30 min Art der Notengebung: Gestufte Noten Sprache:Deutsch Pflichtkennz.:Wahlpflichtfach Turnus:Wintersemester

Fachnummer: 5503 Prüfungsnummer:2100159

Fachverantwortlich: Prof. Dr. Jürgen Petzoldt

Leistungspu	nkte: 5			W	orkl	oad	l (h):15	50		Α	ntei	l Se	elbs	tstı	ıdiu	m (h):10)5		S	WS	:4.0)		
Fakultät für I	Elektro	tech	nnik ur	nd Ir	nforr	mati	ion	ste	chn	ik										Fac	hge	biet	:21	61		
SWS nach	1.F	S	2.F	S	3	3.FS	3	4	l.F	3	5	5.FS	3	6	3.F	S	7	.FS		8.F	S	ć).F	S	10.	FS
Fach-	v s	Р	v s	Р	٧	S	Р	٧	S	Р	٧	S	Р	٧	S	Р	٧	SI	۰ ر	v s	Р	٧	S	Р	v s	Р
semester			2 2	0														-							-	

Lernergebnisse / Kompetenzen

Die Studierenden sind in der Lage, Ansteuerschaltungen für verschiedene leistungselektronische Schaltungen zu projektieren, zu dimensionieren und umzusetzen. Sie können das für den geforderten Einsatzfall am besten geeignete Verfahren auswählen und umsetzen. Sie sind befähigt, analoge und digitale Ansteuerverfahren und deren Realisierung umzusetzen. Sie sind mit einsetzbaren typischen Softwareentwurfswerkzeugen vertraut, können diese für programmierbare Logikschaltkreise und für ausgewählte Mikrorechner anwenden. Sie können spezielle Ansteuerschaltkreise auswählen und die notwendigen Beschaltungen für die Applikation umsetzen und in Betrieb nehmen.

Vorkenntnisse

- Grundlagen der digitalen Schaltungstechnik
- Grundlagen der Leistungselektronik

Inhalt

- Ansteuerung von DC-DC-Stellern
- Ansteuerverfahren netzgelöschter Stromrichter
- Prinzip der Zündverzögerung
- PLL-Strukturen zur Netzsynchronisation
- Ansteuerautomat für Pulswechselrichter mit Unterschwingungsverfahren und Raumvektormodulation
- Applikation mit programmierbarer Logik, Mikrocontroller und DSP
- Realisierung mit Mikrocontroller (8 bis 32 bit) für kleine und hohe Pulsfrequenzen
- Realisierung mit programmierbarer Logik (GAL, FPGA, CPLD)
- Logikentwurf mit VHDL

Medienformen

Arbeitsblätter Programmierung von Controllern und Logischaltkreisen, Projektarbeit, Simulationen

Literatur

Beschreibung/Dokumentation der Programmiertools für programmierbare Logik von den Firmen XILINX und Altera

Detailangaben zum Abschluss

verwendet in folgenden Studiengängen:

Diplom Elektrotechnik und Informationstechnik 2017

Master Electrical Power and Control Engineering 2013

Master Fahrzeugtechnik 2009

Master Fahrzeugtechnik 2014

Master Mechatronik 2008

Master Mechatronik 2014

Master Mechatronik 2017

Master Wirtschaftsingenieurwesen 2009

Master Wirtschaftsingenieurwesen 2009 Vertiefung ET

Master Wirtschaftsingenieurwesen 2010

Master Wirtschaftsingenieurwesen 2010 Vertiefung ET Master Wirtschaftsingenieurwesen 2011 Vertiefung ET



Elektromagnete

Fachabschluss: Prüfungsleistung mündlich 20 min Art der Notengebung: Gestufte Noten Sprache:Deutsch Pflichtkennz.:Wahlpflichtfach Turnus:Wintersemester

Fachnummer: 665 Prüfungsnummer:2300226

Fachverantwortlich: Dr. Tom Ströhla

Leistungspu	nkte: 3			W	orkl	oad	l (h):90)		A	ntei	l Se	elbs	tstı	ıdiu	m (h):68	3		S	WS	:2.0)		
Fakultät für I	Masch	inen	bau																	Fac	chge	biet	:23	41		
SWS nach	1.F	S	2.F	S	3	3.FS	3	4	l.F	S	5	5.FS	3	6	3.F	S	7	.FS		8.F	S	().F	S	10.	FS
Fach-	v s	Р	v s	Р	٧	S	Р	٧	S	Р	٧	S	Р	٧	S	Р	٧	S	>	v s	Р	٧	S	Р	V S	Р
semester			1 1	0																						

Lernergebnisse / Kompetenzen

Die Studierenden besitzen umfangreiches Wissen zu dieser Klasse von Antrieben, von der detaillierte Darstellung der theoretischen Grundlagen bis hin zur fertigungstechnischen Umsetzung. Sie sind in der Lage, Elektromagnete grob auszulegen und feinzudimensionieren.

Vorkenntnisse

Elektrische Motoren und Aktoren (Antriebstechnik)

Inhalt

Anwendungen, Entwicklungstendezen, Werkstoffe, Feldtheorie, Modellierung und Simulation, Dynamik, Thermische Auslegung, Konstruktiver Aufbau, Bauformen, Produktionsabläufe, Entwurfsrichtlinien, Mikromagnete

Medienformen

Folien, Tafel Entwurfssoftware SESAM

Literatur

Kallenbach u.a.: Elektromagnete

Detailangaben zum Abschluss

verwendet in folgenden Studiengängen:

Master Mechatronik 2008 Master Mechatronik 2014 Master Mechatronik 2017



Mikrofluidik

Fachabschluss: Prüfungsleistung schriftlich 90 min Art der Notengebung: Gestufte Noten Sprache:Deutsch Pflichtkennz.:Wahlpflichtfach Turnus:Wintersemester

Fachnummer: 351 Prüfungsnummer:2300441

Fachverantwortlich: Prof. Dr. Christian Cierpka

Leistungspu	nkte: 5			W	orkl	oad	l (h):15	50		A	ntei	l Se	elbs	tstı	ıdiu	m (n):10	5		S	WS	:4.0)		
Fakultät für I	Maschi	inen	ıbau																	Fac	hge	biet	:23	46		
SWS nach	1.F	S	2.F	S	3	.FS	3	4	l.F	S	5	5.FS	3	6	S.FS	S	7	.FS		8.F	S	ξ).F	S	10.	FS
Fach-	v s	Р	v s	Р	٧	S	Р	٧	S	Р	٧	S	Р	٧	S	Р	٧	SF	V	S	Р	٧	S	Р	V S	Р
semester			2 1	1																						

Lernergebnisse / Kompetenzen

Die Studierenden sollen einen Einblick in komplexe Strömungsvorgänge in Natur und Technik auf kleinen Skalen bekommen, die im Rahmen der Strömungsmechanik und Aerodynamikvorlesungen nicht abgebildet werden können. Dazu gehören die Auslegung und Anwendung mikrofluidischer Systeme in der Verfahrenstechnik, Biologie und Medizin, Mehrphasenströmungen und Strömungen mit Wärme- und Stofftransport in der Verfahrenstechnik. Vorlesungsziel ist den Studierenden das Verständnis der Unterschiede zwischen mikroskopischer und makroskopischer Fluiddynamik zu vermitteln. Sie sollen die zugrunde liegenden Phänomene kennen lernen und deren gezielte Nutzung für verschiedene Anwendungen ableiten können. Zudem sollen laseroptische Messtechniken zur Strömungscharakterisierung vorgestellt werden und deren Besonderheiten diskutiert werden. Im Rahmen der Übung werden sowohl einfache Berechnungen durchgeführt, als auch kleine Experimente zur Strömungscharakterisierung selber durchgeführt.

Vorkenntnisse

solide Grundkenntnisse in Mathematik und Physik Strömungsmechanik von Vorteil

Inhalt

- · Hydrodynamik und Skalierung
- · Diffusion und Mischen
- Oberflächenspannung und Kapillarität
- Elektrohydrodynamik
- · Bauteile und Fertigungsverfahren
- · optische Strömungscharakterisierung

Medienformen

Tafel, Powerpoint, ergänzendes Material auf Moodle

Literatur

- Introduction to Microfluidics, Patrick Tabeling, Oxford University Press, 2011
- Theoretical Microfluidics, Henrik Bruus, Oxford University Press, 2007
- · Mikrofluidik, Nam-Trung Nguyen, Teubner, 2004
- Fundamentals and Applications of Microfluidics, Nam-Trung Nguyen, Steven T. Wereley, Artech House, 2006

Detailangaben zum Abschluss

verwendet in folgenden Studiengängen:

Bachelor Polyvalenter Bachelor mit Lehramtsoption für berufsbildende Schulen - Elektrotechnik 2013 Vertiefung Bachelor Polyvalenter Bachelor mit Lehramtsoption für berufsbildende Schulen - Metalltechnik 2013 Vertiefung

Master Maschinenbau 2009

Master Maschinenbau 2011

Master Maschinenbau 2014

Master Maschinenbau 2017

Master Mechatronik 2008 Master Mechatronik 2014 Master Mechatronik 2017

Master Micro- and Nanotechnologies 2013 Master Miniaturisierte Biotechnologie 2009 Master Optische Systemtechnik/Optronik 2017 Master Regenerative Energietechnik 2016

Master Technische Physik 2008 Master Technische Physik 2011



Nichtlineare Regelungssysteme 2

Fachabschluss: mehrere Teilleistungen Art der Notengebung: Generierte Noten Sprache:Deutsch Pflichtkennz.:Wahlpflichtfach Turnus:Wintersemester

Fachnummer: 100762 Prüfungsnummer:220402

Fachverantwortlich: Prof. Dr. Johann Reger

Leistungspu	nkt	e: 5				W	ork	oad	d (h):15	50		Α	ntei	il Se	elbs	tstı	ıdiu	m (h):1	105			S	WS	:4.0)			
Fakultät für I	ät für Informatik und Automatisierung																		F	acl	nge	biet	:22	13						
SWS nach	ach 1.FS 2.FS 3.FS 4.FS														S	6	6.F	3	7	.FS	3	8	s.F	S	9).F	S	10).F	S
Fach-	٧	S	Р	٧	S	Р	٧	S	Р	٧	S	Р	٧	S	Р	٧	S	Р	٧	S	Р	٧	S	Р	٧	S	Р	٧	S	Р
semester				2	1	1																								

Lernergebnisse / Kompetenzen

- Die Studierenden sind in der Lage, nichtlineare Systemmodelle aus der Mechatronik in eine PCHD-Darstellung zu bringen.
 - Die Studierenden wissen das Konzept Passivität für den Zustandsreglerentwurf einzusetzen.
- Die Studierenden beherrschen die wichtigsten Backstepping-Regelungsverfahren, können diese verallgemeinern und für Anwendungen problemorientiert anpassen.
- Die Studierenden können die Bedingungen bei der exakten Linearisierung überprüfen und das Konzept zum Entwurf von Betriebspunktregelungen einsetzen.
- Die Studierenden haben die Fähigkeit, das Konzept Flachheit beim Vorsteuerungsentwurf und bei Folgeregelungen zu nutzen.
 - · Die Studierenden können lokale Beobachter für nichtlineare flache Systeme entwerfen.
 - Die Studierenden sind in der Lage, nichtlineare Entkopplungsregler zu berechnen.

Vorkenntnisse

Nichtlineare Regelungssysteme 1

Inhalt

- · Dissipativität und Passivität
- Backstepping-Regelungen
- Exakte Eingangs-Zustandslinearisierung (SISO)
- Exakte Eingangs-Ausgangslinearisierung (SISO)
- · Regelungsentwurf
- · Folgeregelung mit Beobachter
- · Exakte Linearisierung (MIMO) und Entkopplung

http://www.tu-ilmenau.de/regelungstechnik/lehre/nichtlineare-regelungssysteme-2

Medienformen

Entwicklung an der Tafel, Beiblätter, Übungsblätter und Simulationsbeispiele unter: http://www.tu-ilmenau.de/regelungstechnik/lehre/nichtlineare-regelungssysteme-2

Literatur

- Isidori, A., Nonlinear Control Systems, Band 1, Springer, 2001
- Khalil, H., Nonlinear Systems, Prentice Hall, 1996
- Krstic, M., Kanellakopoulus, I., Kokotovic, P., Nonlinear and Adaptive Control Design, Wiley, 1995
- · Marino, R., Tomei, P., Nonlinear Control Design: Geometric, Adaptive and Robust, Prentice Hall, 1995
- · Slotine, J.-J., Li, W., Applied Nonlinear Control, Prentice Hall, 1991

Detailangaben zum Abschluss

mündliche Prüfungsleistung, 30 Minuten

Zusätzlich zur Prüfungsleistung muss das Praktikum inkl. Testat erfolgreich absolviert werden.

verwendet in folgenden Studiengängen:

Master Electrical Power and Control Engineering 2013

Master Elektrotechnik und Informationstechnik 2014 Vertiefung AST

Master Ingenieurinformatik 2014

Master Mechatronik 2014 Master Mechatronik 2017

Master Technische Kybernetik und Systemtheorie 2014 Master Wirtschaftsingenieurwesen 2013 Vertiefung AT Master Wirtschaftsingenieurwesen 2014 Vertiefung AT Master Wirtschaftsingenieurwesen 2015 Vertiefung AT Master Wirtschaftsingenieurwesen 2018 Vertiefung AT



Modul: Mikromechatronik

Modulnummer: 9226

Modulverantwortlich: Prof. Dr. Steffen Strehle

Modulabschluss: Fachprüfung/Modulprüfung generiert

Lernergebnisse

Vorraussetzungen für die Teilnahme

Detailangaben zum Abschluss

Modul: Mikromechatronik



Integrierte Optik und Mikrooptik

Fachabschluss: Prüfungsleistung mündlich 30 min Art der Notengebung: Gestufte Noten Sprache:Deutsch, auf Nachfrage Englisch Pflichtkennz.:Wahlpflichtfach Turnus:Sommersemester

Fachnummer: 879 Prüfungsnummer:2300088

Fachverantwortlich: Prof. Dr. Stefan Sinzinger

Leistungspu	nkte:	3			W	ork	load	d (h):90)		Aı	ntei	l Se	elbs	tstu	ıdiu	m (h):6	8			S	WS	:2.0)			
Fakultät für I	akultät für Maschinenbau																				F	acl	nge	biet	:23	32			
SWS nach	1.	FS		2.F	S	3	3.F	3	4	l.F	 S	5	.FS	3	6	3.F	3	7	'.FS	;	8	3.F	<u> </u>	ξ).F	3	10	D.F	s S
Fach-	V :	S F	>	v s	Р	٧	S	Р	٧	S	Р	٧	s	Р	٧	s	Р	٧	S	Р	٧	S	Р	٧	S	Р	٧	S	Р
semester	2 () ()	·																									

Lernergebnisse / Kompetenzen

Die Studierenden verfügen über fundierte Kenntnisse der Wellenausbreitung und skalaren Beugungstheorie. Sie sind in der Lage die Wirkungsweise mikrooptischer und beugungsoptischer Bauelemente zu verstehen. Sie analysieren und bewerten mikrooptische Bauelemente und Systeme im Hinblick auf ihre Funktionalität und Anwendungsmöglichkeiten. Sie sind fähig mikro-, beugungs-, und wellenleiteroptische Bauelemente zu synthetisieren und in optischen Systemen gezielt zum Einsatz zu bringen.

Vorkenntnisse

Gute Mathematik und Physik Grundkenntnisse

Inhalt

Integrierte Wellenleiteroptik, Lichtausbreitung in homogenen und inhomogenen Medien; Freiraum-Mikrooptik, refraktive und diffraktive Mikrooptik, Spezielle Präparationsmethoden und Herstellungstechnologien für mikrooptische Bauelemente und Systeme, Bauelemente, Anwendungen

Medienformen

Daten-Projektion, Tafel Folienzusammenstellung

Literatur

- · A. Ghatak, K. Thyagarajan: Introduction to fiber optics, Cambridge University Press, 1998.
- B. Saleh, M. Teich: Fundamentals of Photonics, Wiley Interscience, 1991.
- St. Sinzinger, J. Jahns: Microoptics, Wiley-VCH, 2003

Detailangaben zum Abschluss

verwendet in folgenden Studiengängen:

Bachelor Optische Systemtechnik/Optronik 2013

Bachelor Optronik 2008 Master Mechatronik 2008 Master Mechatronik 2014 Master Mechatronik 2017

Master Micro- and Nanotechnologies 2008 Master Micro- and Nanotechnologies 2013 Master Micro- and Nanotechnologies 2016 Master Miniaturisierte Biotechnologie 2009



Kunststofftechnologie 1

Fachabschluss: Prüfungsleistung schriftlich 90 min Art der Notengebung: Gestufte Noten Sprache:Deutsch Pflichtkennz.:Wahlpflichtfach Turnus:Sommersemester

Fachnummer: 5398 Prüfungsnummer:2300342

Fachverantwortlich: Prof. Dr. Jean Pierre Bergmann

Leistungspu	nach ch-														il Se	elbs	ststu	ıdiu	m (h):8	36			S	WS	:3.0)			\Box
Fakultät für I	akultät für Maschinenbau																					F	acl	nge	biet	:23	53			
SWS nach	1.FS 2.FS 3.FS 4.FS														S	6	3.F	S	7	'.F	3	8	3.F	S	ξ).F	S	10	0.F	S
Fach-	٧	S	Р	٧	S	Р	٧	s	Р	٧	S	Р	٧	s	Р	٧	s	Р	٧	S	Р	٧	s	Р	٧	s	Р	٧	S	Р
semester	2	1	0																											

Lernergebnisse / Kompetenzen

Die Studierenden lernen die grundlegenden mathematisch physikalischen Modellbildungen kennen, mit denen die Kernprozesse der Kunststoffverarbeitungsverfahren abbildbar sind.

Vorkenntnisse

Grundlagen der Kunststoffverarbeitung.

Inhalt

- 1. Einführung und einige Grundlagen
- 2. Stoffdaten und ihre mathematische Beschreibung
- 2.1. Rheologie
- 2.2. Thermische Kenndaten
- 2.3. Tribologische Kenndaten
- 3. Einfache Kunststoff-Strömungen
- 3.1. Druckströmungen
- 3.2. Quetsch- und Radialfließen
- 3.3. Schleppströmung
- 3.4. Überlagerte Druck- und Schleppströmung
- 4. Verarbeitung von Thermoplasten auf Schneckenmaschinen
- 4.1. Einteilung und Bauarten
- 4.2. Fließverhältnisse im Einschneckenextruder
- 4.3. Druck und Durchsatz im Einschneckenextruder
- 4.3. Feststoffförderung
- 4.5. Aufschmelzvorgang
- 4.6. Homogenisierung
- 4.7. Leistungsverhalten
- 4.8. Doppelschneckenextruder
- 5. Grundlagen der Schneckenberechnung
- 5.1. Druck- und Durchsatzberechnung
- 5.2. Leistungsberechnung
- 5.3. Aufschmelzberechnung
- 5.4. Homogenitätsberechnung
- 6. Thermische Prozesse in der Kunststoffverarbeitung
- 6.1. Wärmetransportmechanismen und Erwärmung
- 6.2. Abkühlvorgänge in kontinuierlichen Prozessen
- 6.3. Abkühlvorgänge in diskontinuierlichen Prozessen

Medienformen

Vorlesungsunterlagen von der website des FG herunterzuladen, bn&pw werden semesterspezifisch bekanntgegeben. Dazu ergänzend Tafelbilder.

Literatur

White, J.L., Potente, H.(Hrsg): Screw Extrusion, Carl Hanser Verlag, 2003

Michaeli, W.: Extrusionswerkzeuge, Carl Hanser Verlag, 1991

NN.: VDI Wärmeatlas, VDI Verlag, 1977

Tadmor, Z., Gogos, C.: Principles of Polymer Processing, John Wiley & Sons, 1979

Kohlgrüber, K.: Doppelschneckenextruder, Carl Hanser Verlag, 2007

Johannhaber, F., Michaeli, W.: Handbuch Spritzgießen, Carl Hanser Verlag, 2004

Thielen, M., Hartwig, K., Gust, P.: Blasformen, Carl Hanser Verlag 2006

Potente, H.: Fügen von Kunststoffen, Carl Hanser Verlag 2004

Schöppner, V.: Skript zur Vorlesung Kunststofftechnologie 2, Universität Paderborn 2009

Detailangaben zum Abschluss

verwendet in folgenden Studiengängen:

Master Fahrzeugtechnik 2009

Master Fahrzeugtechnik 2014

Master Maschinenbau 2009

Master Maschinenbau 2011

Master Maschinenbau 2014

Master Maschinenbau 2017

Master Mechatronik 2008

Master Mechatronik 2014

Master Mechatronik 2017

Master Werkstoffwissenschaft 2010

Master Werkstoffwissenschaft 2011

Master Werkstoffwissenschaft 2013



Mikrosensorik

Fachabschluss: Prüfungsleistung mündlich 30 min Art der Notengebung: Gestufte Noten Sprache:Deutsch Pflichtkennz.:Pflichtfach Turnus:Sommersemester

Fachnummer: 7423 Prüfungsnummer:2300238

Fachverantwortlich: Prof. Dr. Steffen Strehle

Leistungspu	nkte:	4		W	ork	load	d (h):12	20		A	ntei	l Se	elbs	tstı	ıdiu	m (h):8	6			S	WS	:3.0)		
Fakultät für I	Masc	hiner	nbau																	F	ach	gel	biet	:23	42		
SWS nach	1.FS 2.FS 3.FS 4.FS 5.FS														S.FS	S	7	.FS	;	8	.FS	3	9	.FS	S	10.	FS
Fach-	VS	S P	V S	Р	٧	S	Р	٧	S	Р	٧	S	Р	٧	S	Р	٧	S	Р	٧	s	Р	٧	S	Р	VS	S P
semester	2 ′	0																									

Lernergebnisse / Kompetenzen

Die Studierenden werden befähigt, geeignete Mikrosensoren auszuwählen, indem sie die unterschiedlichen Konzepte und besonderen Ansätze mikrosystemtechnischer Sensoren kennenlernen. Dabei werden insbesondere auch die Unterschiede zu "makroskopischen" Sensoren vermittelt und neue, zum Teil "unscharfe" Messverfahren vorgestellt, so dass sie von den Studierenden angewandt werden können.

Vorkenntnisse

Mikrotechnik 1

Inhalt

Die Vorlesung stellt Konzepte und Realisierungen von Mikrosensoren für unterschiedlichste Messgrößen vor. Daneben werden wesentliche Wandlerkonzepte unter Betrachtung der mikrosystemtechnischen Randbedingungen beschrieben: Widerstandsbrücken; Kapazitive Wandler; Dehnmessstreiben Anwendungsfelder: Messung von Kraft, Beschleunigung und Druck (Airbag-Sensor, Drucksensor etc.) Messung thermischer Größen (Thermopile, Luftmassensensor, Neigungssensor) Chemische Sensoren für Gase und Fluide (inkl. künstlicher Nase) Sensoren für biologische Systeme

Medienformen

Ein Skript mit allen im Verlauf der Vorlesung verwendeten Folien ist verfügbar.

Literatur

G. Gerlach, W. Dötzel, Einführung in die Mikrosystemtechnik, Hanser, 2006 J. Gardner, V.K. Varadan, O.O. Awadelkarim, Microsensors, MEMS and Smart Devices, Wiley, 2005

Detailangaben zum Abschluss

verwendet in folgenden Studiengängen:

Master Maschinenbau 2009

Master Maschinenbau 2011

Master Maschinenbau 2014

Master Maschinenbau 2017

Master Mechatronik 2008

Master Mechatronik 2014

Master Mechatronik 2017

Modul: Mikromechatronik



Nachgiebige Mechanismen

Fachabschluss: Prüfungsleistung schriftlich 120 min Art der Notengebung: Gestufte Noten Pflichtkennz.:Wahlpflichtfach Turnus:Sommersemester Sprache:Deutsch

Fachnummer: 369 Prüfungsnummer:2300239

Fachverantwortlich: Prof. Dr. Lena Zentner

Leistungspu	nkte: 5			W	orkl	oac	l (h):15	50		Aı	ntei	il Se	elbs	tstı	ıdiu	m (h):1	05			S١	WS	:4.0)			
Fakultät für I	Maschi	inen	ıbau																	F	ach	gel	biet	:23	44			
SWS nach	1.F	S	2.F	5	5.FS	S	6	6.F	3	7	.FS	;	8	.FS		9	.FS	3	10	.FS	 3							
Fach-	v s	Р	V S	Р	٧	S	Р	٧	S	Р	٧	S	Р	٧	S	Р	٧	s	Р	٧	s	Р	٧	S	Р	V	s	Р
semester	2 2	0															·											

Lernergebnisse / Kompetenzen

Verständnis für Chancen und Risiken der Verwendung nachgiebiger Systeme; Analyse und Auslegung nachgiebiger Systeme

Vorkenntnisse

Festigkeitslehre, Grundlagen der Mathematik

Klassifikation nachgiebiger Mechanismen; Modellbildung nachgiebiger Systeme als Starrkörpermechanismen; Modellbildung und Analyse nachgiebiger Systeme mit Berücksichtigung großer Verformungen: Berechnung des Verhaltens von Schläuchen, ringförmigen und stabförmigen nachgiebigen Systemen unter verschiedenartigen Belastungen; kinematische Stabilität nachgiebiger Systeme; Methoden zur Stabilitätsuntersuchungen

Medienformen

Frontalunterricht mit Nutzung aller gängigen Medien

Zentner L.: Nachgiebige Mechanismen, ISBN 978-3-486-76881-7 (2014) Larry L. Howell: Compliant Mechanisms, ISBN 0-471-38478-x, 2002

Detailangaben zum Abschluss

verwendet in folgenden Studiengängen:

Master Maschinenbau 2009

Master Maschinenbau 2011

Master Maschinenbau 2014

Master Maschinenbau 2017

Master Mechatronik 2008

Master Mechatronik 2014

Master Mechatronik 2017

Modul: Mikromechatronik



Strömungsmesstechnik

Fachabschluss: mehrere Teilleistungen Art der Notengebung: Generierte Noten Sprache:deutsch Pflichtkennz.:Wahlpflichtfach Turnus:Sommersemester

Fachnummer: 101839 Prüfungsnummer:230453

Fachverantwortlich: Prof. Dr. Christian Cierpka

Leistungspu	nkt	e: 5				W	ork	load	d (h):15	50		Α	ntei	il Se	elbs	tstı	udiu	m (h):1	05			S	WS	:4.0)			
Fakultät für I	Ma	schi	ner	ıbαι	J																	F	acl	hge	biet	:23	46			
SWS nach		1.F	S	2	2.F	S	3	3.F	3	_	1.F	S	5	5.FS	S	6	S.FS	S	7	.FS	3	8	3.F	S	ć).F	S	1	0.F	S
Fach-	٧	S	Р	٧	S	Р	٧	S	Р	٧	s	Р	٧	S	Р	٧	S	Р	٧	S	Р	٧	S	Р	٧	S	Р	٧	S	Р
semester	2	0	2																											

Lernergebnisse / Kompetenzen

- Überblick über die wichtigsten Versuchseinrichtungen und Messverfahren
- praktische Erfahrungen mit traditionellen Sondentechniken und Standardverfahren und modernen optischen Verfahren

Vorkenntnisse

Strömungsmechanik 1 / Thermodynamik 1

Inhalt

- Grundlagen der Strömungsmesstechnik
- Versuchtechnik (Wind- und Wasserkanal)
- Ähnlichkeitstheorie
- Sondenverfahren
- elektrische Verfahren
- optische Verfahren (LDV, PIV)

Medienformen

- Tafel und Kreide
- Powerpoint-Präsentationen
- Zusatzmaterial in Moodle

Literatur

- Handbook of Experimental Fluid Mechanics Tropea et al. (Eds.), Springer 2007
- Strömungsmesstechnik W. Nitsche, A. Brunn, Springer 2006

Detailangaben zum Abschluss

sPL 90 min (100%) + SL Praktikumsversuch (unbenotet)

verwendet in folgenden Studiengängen:

Diplom Maschinenbau 2017 Master Maschinenbau 2017 Master Mechatronik 2017



Mensch-Technik-Interaktion

Fachabschluss: Prüfungsleistung alternativ Art der Notengebung: Gestufte Noten Sprache:deutsch Pflichtkennz.:Wahlpflichtfach Turnus:Wintersemester

Fachnummer: 101776 Prüfungsnummer:2300536

Fachverantwortlich: Prof. Dr. Hartmut Witte

Leistungspu	nkt	e: 3				W	ork	load	d (h):90)		Α	nte	il Se	elbs	ststu	udiu	m (h):6	8			S	WS	:2.0)			
Fakultät für I	Иa	schi	nen	baı	J																	F	acl	hge	biet	:23	48			
SWS nach		1.FS 2.FS 3.FS 4.FS												5.F	S	6	3.F	S	7	.FS	3	8	3.F	S	ć).F	S	1	0.F	S
Fach-	٧	S	Р	٧	S	Р	٧	S	Р	٧	S	Р	٧	S	Р	٧	s	Р	٧	S	Р	٧	S	Р	٧	S	Р	٧	S	Р
semester				2	0	0																								

Lernergebnisse / Kompetenzen

Die Studierenden verstehen die Dichotomie von Mensch und Technik bei der Gestaltung von Systemen, Geräten und deren Komponenten zur Interaktion; sie kennen wesentliche und bestimmende Eigenschaften beider Seiten, die zur erfolgreichen Interaktion beitragen. Sie kennen grundlegende Vorgehensweisen der Gestaltungsprozesse, verstehen die Notwendigkeit der Nutzerzentrierung und Nutzereinbindung in diese Prozesse und kennen Methoden zur Anforderungsermittlung. Die Studierenden kennen den Ablauf sowie die grundlegenden Elemente von nutzerzentrierten Entwurfsprozessen und können anhand von Beispielen auch die Ergebnisse gestalterischer Prozesse bewerten.

Die Studierenden verstehen unterschiedliche Interaktionskonzepte, deren Vor- und Nachteile sowie die notwendigen Komponenten zu deren Realisierung. Sie können diese Konzepte für unterschiedliche Anwendungsszenarien und Nutzergruppen zuordnen. Sie sind in der Lage, für bestimmte Szenarien exemplarisch Interaktionskonzepte zu entwerfen und passende Komponenten zuzuordnen.

Vorkenntnisse

Ingenieurtechnische Grundlagenfächer, naturwissenschaftliches Grundlagenwissen (Physik, Biologie) auf Abiturniveau.

Inhalt

- 1. Einführung in die MTI, Inhalte, Begriffe, notwendige Wissensgebiete zur Gestaltung der MTI
- 2. Menschliche Wahrnehmung als Grundlage der MTI
- 3. Mensch-Maschine-Systeme, Bedienschnittstellen, technische Unterstützungssysteme, Assistenzsysteme
- 4. Interaktionsmöglichkeiten und -formen, Interaktionskonzepte
- 5. Konzept grafischer Nutzerschnittstellen
- 6. Entwurfsprozesse zur Gestaltung von Interaktionsgeräten
- 7. Usability/Gebrauchstauglichkeit, Usability Testing, Evaluationsformen
- 8. User experience / user centered design
- 9. Prinzipien der Interaktionsgestaltung (constraints, affordances, mapping)
- 10. mobile Interaktionsformen, Besonderheiten
- 11. weitere Interaktionsmöglichkeiten (Natural und Tangible Interfaces), Gestensteuerung durch

Freiraumgesten

12. Normen und Richtlinien

Medienformen

Foliensatz PowerPoint (verfügbar als Moodlekurs), Anschauungsobjekte, Videos

Literatur

Butz, Andreas: Mensch-Maschine-Interaktion, ISBN 9783110476378, De Gruyter.

Heinecke, Andreas: Mensch-Computer-Interaktion : Basiswissen für Entwickler und Gestalter. ISBN

9783642135071, X.media.press.

Preim,Bernhard: Interaktive Systeme Bde. 1 und 2, Springer-Verlag. Benyon, David: Designing interactive Systems. Pearson Verlag.

Raskin, Jef: Das intelligente Interface. Addison- Wesley.

Detailangaben zum Abschluss

verwendet in folgenden Studiengängen:

Master Maschinenbau 2017 Master Mechatronik 2017

Master Wirtschaftsingenieurwesen 2018 Vertiefung MB



Mikroaktorik

Fachabschluss: Prüfungsleistung schriftlich 90 min Art der Notengebung: Gestufte Noten Sprache:Deutsch Pflichtkennz.:Wahlpflichtfach Turnus:Wintersemester

Fachnummer: 5992 Prüfungsnummer:2300236

Fachverantwortlich: Prof. Dr. Steffen Strehle

Leistungspu	nkt	e: 3				W	ork	oad	d (h):90)		Α	nte	il Se	elbs	tstu	ıdiu	m (h):6	8			S	WS	:2.0)			
Fakultät für I	VIa:	schi	inen	ba	u																	F	acl	nge	biet	:23	42			
SWS nach	1 50 2 50 4 50 5 50 7 50 9 50															ç).F	S	10).F	S									
Fach-	٧	S	Р	٧	S	Р	٧	s	Р	٧	S	Р	٧	S	Р	٧	S	Р	٧	S	Р	٧	S	Р	٧	s	Р	٧	S	Р
semester				2	0	0																								

Lernergebnisse / Kompetenzen

Die Studierenden beherrschen die Methodik des Entwurfs stark miniaturisierter Antriebssysteme. Sie kennen wichtige Entwurfswerkzeuge. Sie sind mit der innovativen Umsetzung klassischer Antriebsprinzipe, der Anwendung neuer Effekte und Werkstoffe und der Umsetzung biologischer Prinzipien vertraut. Sie können die Vor- und Nachteile der verschiedenen Mikroaktor-Prinzipien beurteilen und geeignete Aktoren für bestimmte Anwendungen auswählen. In der Übung erlangen die Studierenden Kenntnisse in der Auslegung und Berechnung von Mikroaktorsystemen.

Vorkenntnisse

Kenntnisse von Werkstoffen und Technologien der Mikrosystemtechnik, der Entwurfsmethodik mechatronischer Systeme, Mikrotechnik I

Inhalt

Der Weg vom Makro- zum Mikroantrieb: Grenzen der Makroaktorik Vom drehenden zum linearen Antrieb

Mikroantriebskonzepte

- · elektromagnetische Antriebe
- Magnetostriktion
- · elektrostatische Aktoren
- Piezoaktoren
- thermische Mikroaktoren
- · Formgedächtnis-Aktoren

Applikationsbeispiele aus Forschung und Anwendung

Ansteuerverfahren der Mikroantriebe

Medienformen

Präsentation, Skript der Präsentationsfolien, Tafelarbeit

Literatur

- G. Gerlach, W. Dötzel: Einführung in die Mikrosystemtechnik, Hanser-Verlag 2006
- U. Hilleringmann: Mikrosystemtechnik, Teubner 2006
- · M. Tabib-Azar: Microactuators, Kluwer Academic Publishers, 1998

Detailangaben zum Abschluss

verwendet in folgenden Studiengängen:

Master Biotechnische Chemie 2016

Master Mechatronik 2008 Master Mechatronik 2014 Master Mechatronik 2017

Master Micro- and Nanotechnologies 2008 Master Micro- and Nanotechnologies 2013 Master Miniaturisierte Biotechnologie 2009



Mikrofluidik

Fachabschluss: Prüfungsleistung schriftlich 90 min Art der Notengebung: Gestufte Noten Sprache:Deutsch Pflichtkennz.:Wahlpflichtfach Turnus:Wintersemester

Fachnummer: 351 Prüfungsnummer:2300441

Fachverantwortlich: Prof. Dr. Christian Cierpka

Leistungspu	nkte: 5			W	orkl	oad	l (h):15	50		A	ntei	l Se	elbs	tstı	ıdiu	m (h):10)5		S	WS	:4.0)		
Fakultät für I	Maschi	inen	ıbau																	Fa	chge	biet	:23	46		
SWS nach	1.F	S	2.F	S	3	3.FS	3	4	l.F	3	5	5.FS	3	6	3.F	S	7	.FS		8.1	-S	().F	S	10.	FS
Fach-	v s	Р	V S	Р	٧	S	Р	٧	S	Р	٧	S	Р	٧	S	Р	٧	S	Р	VS	3 P	٧	S	Р	V S	Р
semester			2 1	1																						

Lernergebnisse / Kompetenzen

Die Studierenden sollen einen Einblick in komplexe Strömungsvorgänge in Natur und Technik auf kleinen Skalen bekommen, die im Rahmen der Strömungsmechanik und Aerodynamikvorlesungen nicht abgebildet werden können. Dazu gehören die Auslegung und Anwendung mikrofluidischer Systeme in der Verfahrenstechnik, Biologie und Medizin, Mehrphasenströmungen und Strömungen mit Wärme- und Stofftransport in der Verfahrenstechnik. Vorlesungsziel ist den Studierenden das Verständnis der Unterschiede zwischen mikroskopischer und makroskopischer Fluiddynamik zu vermitteln. Sie sollen die zugrunde liegenden Phänomene kennen lernen und deren gezielte Nutzung für verschiedene Anwendungen ableiten können. Zudem sollen laseroptische Messtechniken zur Strömungscharakterisierung vorgestellt werden und deren Besonderheiten diskutiert werden. Im Rahmen der Übung werden sowohl einfache Berechnungen durchgeführt, als auch kleine Experimente zur Strömungscharakterisierung selber durchgeführt.

Vorkenntnisse

solide Grundkenntnisse in Mathematik und Physik Strömungsmechanik von Vorteil

Inhalt

- · Hydrodynamik und Skalierung
- · Diffusion und Mischen
- Oberflächenspannung und Kapillarität
- Elektrohydrodynamik
- · Bauteile und Fertigungsverfahren
- · optische Strömungscharakterisierung

Medienformen

Tafel, Powerpoint, ergänzendes Material auf Moodle

Literatur

- Introduction to Microfluidics, Patrick Tabeling, Oxford University Press, 2011
- Theoretical Microfluidics, Henrik Bruus, Oxford University Press, 2007
- · Mikrofluidik, Nam-Trung Nguyen, Teubner, 2004
- Fundamentals and Applications of Microfluidics, Nam-Trung Nguyen, Steven T. Wereley, Artech House, 2006

Detailangaben zum Abschluss

verwendet in folgenden Studiengängen:

Bachelor Polyvalenter Bachelor mit Lehramtsoption für berufsbildende Schulen - Elektrotechnik 2013 Vertiefung Bachelor Polyvalenter Bachelor mit Lehramtsoption für berufsbildende Schulen - Metalltechnik 2013 Vertiefung

Master Maschinenbau 2009

Master Maschinenbau 2011

Master Maschinenbau 2014

Master Maschinenbau 2017

Master Mechatronik 2008 Master Mechatronik 2014 Master Mechatronik 2017

Master Micro- and Nanotechnologies 2013 Master Miniaturisierte Biotechnologie 2009 Master Optische Systemtechnik/Optronik 2017 Master Regenerative Energietechnik 2016

Master Technische Physik 2008 Master Technische Physik 2011



Wellenoptische Modellierung optischer Systeme

Fachabschluss: Prüfungsleistung mündlich 30 min Art der Notengebung: Gestufte Noten Sprache: Pflichtkennz.:Wahlpflichtfach Turnus:Sommersemester

Fachnummer: 101904 Prüfungsnummer:2300603

Fachverantwortlich: Prof. Dr. Stefan Sinzinger

Leistungspu	nkte: 5			W	orkl	oac	l (h):15	50		A	ntei	il Se	elbs	tstı	ıdiu	m (h):1	05			S١	WS	:4.0)			
Fakultät für I	Maschi	inen	ıbau																	Fa	ach	gel	biet	:23	32			
SWS nach	1.F	S	2.F	S	3	.FS	3	4	l.F	S	5	5.F	S	6	S.FS	S	7	.FS		8	.FS		9	.FS	S	10	.FS	3
Fach-	v s	Р	V S	Р	٧	S	Р	٧	S	Р	٧	S	Р	٧	S	Р	٧	s	Р	٧	s	Р	٧	S	Р	V	s	Р
semester			2 0	2														-										

Lernergebnisse / Kompetenzen

Vorkenntnisse

Inhalt

Medienformen

Literatur

Detailangaben zum Abschluss

verwendet in folgenden Studiengängen:

Master Mechatronik 2017

Master Optische Systemtechnik/Optronik 2017



Modul: Biomechatronik

Modulnummer: 9227

Modulverantwortlich: Prof. Dr. Hartmut Witte

Modulabschluss: Fachprüfung/Modulprüfung generiert

Lernergebnisse

Aufbauend auf den Kenntnissen der Spezialisierung "Biomechatronik" im Bachelor-Studiengang der Mechatronik (oder äquivalent) werden stärker individualisiert (großer Wahlfachkatalog) Möglichkeiten zum Erwerb vertiefter Kenntnisse in den Teildisziplinen der Biomechatronik erworben:

- Biologisch inspirierte Robotik ("Bio-Robotik")
- · Mechatronik in der Biomedizinischen Technik
- · (Klinische) Biomechanik
- BioMOEMS (Bio-Mikro-Opto-Elektro-Mechanische Systeme)

unter Nutzung von Wissen und Methoden der Technischen Biologie und Bionik.

Dabei bilden das Rückgrat der Spezialisierung die Fächer Biomechatronik 1 (Schwerpunkt: Bio-Robotik) und Biomechatronik 2 (Schwerpunkte: Klinische Biomechanik, Audiometrie, BioMOEMS) mit die Vorlesungen begleitenden Seminaren und Praktika (je 5 Lp).

Für die Auswahl der weiteren Wahlfächer aus dem Katalog der Spezialisierungsrichtung besteht das Angebot einer umfassenden, individuellen Beratung durch den Leiter der Spezialisierungsrichtung.

Vorraussetzungen für die Teilnahme

- · Aufnahme in den Master-Studiengang Mechatronik
- Nachweis von Vorkenntnissen in Umfang und Tiefe des Moduls "Biomechatronik" im Bachelorstudiengang Mechatronik.

Detailangaben zum Abschluss

Modul: Biomechatronik



Biomechatronik 1

Fachabschluss: Prüfungsleistung alternativ

Sprache: Deutsch (Gastbeiträge im Seminar auch in Englisch)

Art der Notengebung: Gestufte Noten

Pflichtkennz.: Pflichtfach

Turnus: Sommersemester

Fachnummer: 8592 Prüfungsnummer:

Fachverantwortlich: Prof. Dr. Hartmut Witte

Leistungspu	nkt	e: 5				W	ork	load	d (h):15	50		Α	nte	il Se	elbs	tstı	ıdiu	m (h):1	105			S	WS	:4.0)			
Fakultät für I	Mas	schi	inen	bau	ı																	F	acl	nge	biet	:23	48			
SWS nach		1.F	S	2	.FS	S	3	3.F	3	4	l.F	S	5	5.F	S	6	S.F	S	7	.FS	S	8	3.F	S	ć).F	S	1	0.F	3
Fach-	٧	S	Р	٧	S	Р	٧	S	Р	٧	S	Р	٧	S	Р	٧	S	Р	٧	S	Р	٧	S	Р	٧	S	Р	٧	S	Р
semester	2	1	1	·																										

Lernergebnisse / Kompetenzen

- Die Studierenden kennen die Spezifika von Bio-Robotern in Abgrenzung zu klassischen Robotern (Handhabungsgeräten)
- Die Studierenden können anhand von Beispielen den Entwicklungsgang von "Bionischen Robotern" (VDI 6222) in Technischer Biologie und Bionischem Transfer erläutern
- Die Studierenden wissen die Begriffe "Intelligente Mechanik", "Morphological Computation", "Embodiment" einzuordnen und anzuwenden
- Die Studierenden kennen den Aufbau und die Gestaltungsrichtlinien für BioMOEMS (Bio-Mikro-Opto-Elektro-Mechanische Systeme)
 - Die Studierenden sind in der Lage, einfache bioanaloge Systeme zu synthetisieren (Hard- und Software)

Vorkenntnisse

Technische Mechanik in Tiefe und Umfang des Ba MTR.

Technische Biologie und Bionik in Tiefe und Umfang des Ba MTR.

Inhalt

- Gemeinsame und individuelle Erarbeitung des Gegenstandes der Veranstaltungen
- · Begrifflichkeiten: Assistenzsysteme, Intelligent Mechanics, Morphological Computation, Embodiment,

BioMOEMS

- Terminologien
- · Anwendung des Systembegriffs
- Technische Biologie der Lokomotion ausgewählter Organismen
- Technische Biologie der Prehension ausgewählter Organismen
- Bionischer Transfer der technisch-biologisch erarbeiteten Prinzipien
- Spezifika der Biokompatibilität in Bezug auf BioMOEMS
- Im Seminar zusätzlich Füllung gemeinsam identzifizierter Kenntnisdefizite zu den Grundlagen der besprochenen Themen

Medienformen

- · Seminaristische Vorlesungen unter Nutzung von Präsentationen, Erarbeitung von Tafelbildern, Filmmaterial
- Nutzung existenter Robotersysteme (Entwicklungen des FG Biomechatronik)
- · Nutzung existenter BioMOEMS (Entwicklungen des FG Biomechatronik)
- · Fallweise Nutzung weiterer Infrastruktur des FG Biomechatronik

Literatur

Beigestellte Reader zum Einstieg und zur Orientierung.

Vertiefung durch selbst recherchierte und empfohlenene Literatur.

Detailangaben zum Abschluss

Für die Spezialisierung "Biomechatronik" im Ma MTR können bis zu 5 Lp erarbeitet werden:

Notenbildung zu Vorlesung (3 Lp), Seminar (1 Lp) und Praktikum (1 Lp):

Gewichtete Note mit

V) Gewichtsfaktor 3 (zur Vorlesung): Im Abstimmung mit der Lehrkraft wird im Laufe der zweiten Semesterhälfte mit jeder/m Studierenden ein Themenausschnitt aus dem Curriculum zur Bearbeitung festgelegt.

Themengebiet: Konzeption, Auslegung und gegebenenfalls prototypische Realisation eines bio-analogen (z.B. bio-inspirierten robotischen) Systems auf universitärem Niveau.

- S) Gewichtsfaktor 1 (zum Seminar): Im Abstimmung mit der Lehrkraft wird im Laufe der zweiten Semesterhälfte mit jeder/m Studierenden ein Themenausschnitt aus dem Curriculum zur Bearbeitung festgelegt.
- P) Gewichtsfaktor 1 (zum Praktikum): Benotete Praktikumsberichte/-ausarbeitungen, mindestens drei von vier, sehr gute Gesamtbenotung des Praktikums setzt Abgabe aller Praktikumsberichte voraus. Zu Leistung V):

Dokumentation von Aufgabenstellung, erarbeitetem Anforderungskatalog, Konzeptbildung, Prinzipienfindung, begründete Prinzipienauswahl, Auslegung, Konstruktion bis zu den Funktionsplänen (z.B. Systemstruktur mit Stoff-, Energie- und Informationsflüssen, Getriebeplan und Vergleichbarem).

Vorschläge für Zukaufkomponenten mit Bezugsquellennachweis.

Kostenplan incl. Fertigungskosten nach üblichen Stundensätzen.

Dokumentation auf papier (mit Unterschrift) und CD/DVD

Zu Leistung S):

Zu jeder Einzelleistung, deren Anteil bei Gruppenarbeiten als solche gekennzeichnet sein muss, zählen:

- ca. fünf ppt-Bilder davon möglichst eine selbst gestaltete Ubersicht (Grafik/ Schema / Tabelle.
- das Ganze einmal auf CD als ppt-Präsentation (gängiges Format, im Folienmaster Name, Thema, Seitenzahl) und
- ein unterschriebener Papierausdruck, einfach geheftet.
- - Darin auf den ca. fünf Seiten erklärender Text (auf jeweils halber Seite mit Anstrichen, nicht unbedingt Fließtext) zu den darüber eingebundenen ppt-Bildern
- - ein Titelblatt nebst allen prüfungsrelevanten persönlichen Angaben, Fach, die jeweilige Studienrichtung
- - ein vollständiges Quellenverzeichnis (Literatur-Zitate in verbindlicher Form und Bildquellen, Internet-URL 's mit Datum)

Einreichung bis zum 31.8. bzw. bei Nach- und Wiederholern bis zum 28.2. im jeweiligen Semester Wesentliche Bewertungskriterien sind: die fachliche Bearbeitung, der Dokumentationsstil, die Anwendbarkeit des Ergebnisses als Ergänzung zum Lehrmaterial, die Schlüssigkeit und Systematik der Darstellung des Problems, Anschaulichkeit und Originalität bei einer selbstentworfenen Übersicht/Grafik, sowie die Vollständigkeit der Literaturangaben, Ausweisung der Text- und Bildzitate, wissenschaftliches Niveau der Quellen.

verwendet in folgenden Studiengängen:

Master Mechatronik 2008 Master Mechatronik 2014 Master Mechatronik 2017

Kognitive Systeme / Robotik

Fachabschluss: Prüfungsleistung alternativ

Art der Notengebung: Gestufte Noten

Sprache:Deutsch

Pflichtkennz.:Wahlpflichtfach

Turnus:Sommersemester

Fachnummer: 181 Prüfungsnummer:2200610

Fachverantwortlich: Prof. Dr. Horst-Michael Groß

Leistungspu	nkte:	4		W	ork	load	d (h):12	20		A	ntei	l Se	elbs	tstı	ıdiu	m (h):80	3		(SWS	3:3.	0		
Fakultät für I	nform	atik	und A	utor	nati	sier	ันทรู	3												Fa	achg	ebie	t:22	233		
SWS nach	1.F	S	2.F	S	3	3.FS	3	4	l.F	3	5	5.FS	3	6	3.F	S	7	.FS		8.	FS		9.F	S	10.	FS
Fach-	VS	Р	v s	Р	٧	s	Р	٧	S	Р	٧	S	Р	٧	S	Р	٧	s	Р	٧	SP	V	S	Р	V S	Р
semester	2 1				-								-	•												

Lernergebnisse / Kompetenzen

In der Vorlesung Kognitive Robotik lernen die Studenten die Begrifflichkeiten und das Methodenspektrum der Kognitiven Robotik kennen. Sie verstehen übergreifende Ansätze zur Konzeption und der Realisierung von Robotik-Komponenten aus der Sicht von Sensorik, Aktorik und kognitiver Informationsverarbeitung. Sie kennen Techniken der Umgebungswahrnehmung und der lokalen und globalen Navigation von Kognitiven Robotern in komplexer realer Einsatzumgebung.

Die Studierenden sind in der Lage, Fragestellungen aus dem o. g. Problemkreisen zu analysieren, durch Anwendung des behandelten Methodenspektrums Lösungskonzepte für unterschiedliche Fragestellungen der Service- und Assistenzrobotik zu entwerfen und umzusetzen, sowie bestehende Lösungskonzepte zu bewerten. Vor- und Nachteile der Komponenten und Verfahren im Kontext praktischer Anwendungen sind den Studierenden bekannt.

Vorkenntnisse

Vorlesungen Neuroinformatik und Maschinelles Lernen, Angewandte Neuroinformatik

Inhalt

Die Lehrveranstaltung vermittelt das erforderliche Methodenspektrum aus theoretischen Grundkenntnissen und praktischen Fähigkeiten zum Verständnis, zur Implementierung und zur Anwendung von Verfahren der Roboternavigation sowie zur Informations- und Wissensverarbeitung in Kognitiven Robotern. Sie vermittelt sowohl Faktenwissen, begriffliches und algorithmisches Wissen aus folgenden Themenkomplexen:

- Begriffsdefinitionen (Kognitive Robotik, Servicerobotik, Assistenzrobotik), Anwendungsbeispiele und Einsatzgebiete
 - · Basiskomponenten Kognitiver Roboter
- Sensorik und Aktuatorik: aktive und passive / interne und externe Sensoren; Antriebskonzepte und Artikulationstechniken
- Basisoperation zur Roboternavigation: Lokale Navigation und Hindernisvermeidung incl. Bewegungssteuerung (VFH, VFH+, DWA); Anbindung an die Motorsteuerung; Arten der Umgebungsmodellierung und –kartierung; probabilistische Selbstlokalisation (Bayes-Filter, Kalman-Filter, Partikel-Filter, MCL); Simulataneous Localization and Mapping (SLAM) Techniken (online SLAM, Full SLAM); Pfadplanung (Dijkstra, A*, D*, E*, Rapidly-Exploring Random Trees (RRTs))
 - Steuerarchitekturen nach Art der Problemdekomposition und der Ablaufsteuerung
- Leistungsbewertung und Benchmarking Kognitiver Roboter (Metriken und Gütemaße, Gestaltung von Funktionstests)
- Aktuelle Entwicklungen der Service- und Assistenzrobotik mit Zuordnung der vermittelten Verfahren
 Im Rahmen des Pflichtpraktikums werden die behandelten methodischen und algorithmischen Grundlagen der
 Roboternavigation (Erzeugung einer Occupancy Grid Maps, Pfadplanung (Dijkstra und A* Algorithmus),
 Selbstlokalisation mittels Partikelfilter) durch die Studierenden selbst softwaretechnisch umgesetzt und im
 Rahmen eines vorgefertigten Python-Frameworks implementiert.

Medienformen

Präsenzvorlesung mit Powerpoint, Arbeitsblätter zur Vorlesung, Übungsaufgaben, Videos, Python Apps, studentische Demo-Programme, e-Learning mittels "Jupyter Notebook"

Literatur

Hertzberg, J., Lingemann, K., Nüchter: A. Mobile Roboter; Springer Vieweg 2012

- Siciliano, B., Khatib: O. Springer Handbook of Robotics, Springer 2016
- Thrun, S., Burgard, W., Fox, D.: Probabilistic Robotics, MIT Press 2005
- Siegwart, R., Nourbakhsh, I. R.: Introduction to Autonomous Mobile Robots, MIT Press 2004

Detailangaben zum Abschluss

90% Klausur 60 min + 10% Implementierung

verwendet in folgenden Studiengängen:

Master Biomedizinische Technik 2009 Master Biomedizinische Technik 2014

Master Informatik 2009

Master Informatik 2013

Master Ingenieurinformatik 2009 Master Ingenieurinformatik 2014

Master Mechatronik 2017

Master Technische Kybernetik und Systemtheorie 2014

Modul: Biomechatronik



Nachgiebige Mechanismen

Fachabschluss: Prüfungsleistung schriftlich 120 min Art der Notengebung: Gestufte Noten Sprache:Deutsch Pflichtkennz.:Wahlpflichtfach Turnus:Sommersemester

Fachnummer: 369 Prüfungsnummer:2300239

Fachverantwortlich: Prof. Dr. Lena Zentner

Leistungspu	nkte: 5			W	orkl	oac	l (h):15	50		Aı	ntei	il Se	elbs	tstı	ıdiu	m (h):1	05			S١	WS	:4.0)			
Fakultät für I	Maschi	inen	ıbau																	F	ach	gel	biet	:23	44			
SWS nach	1.F	S	2.F	5	5.FS	S	6	6.F	3	7	.FS	;	8	.FS		9	.FS	3	10	.FS	 3							
Fach-	v s	Р	V S	Р	٧	S	Р	٧	S	Р	٧	S	Р	٧	S	Р	٧	s	Р	٧	s	Р	٧	S	Р	V	s	Р
semester	2 2	0															·											

Lernergebnisse / Kompetenzen

Verständnis für Chancen und Risiken der Verwendung nachgiebiger Systeme; Analyse und Auslegung nachgiebiger Systeme

Vorkenntnisse

Festigkeitslehre, Grundlagen der Mathematik

Inhal

Klassifikation nachgiebiger Mechanismen; Modellbildung nachgiebiger Systeme als Starrkörpermechanismen; Modellbildung und Analyse nachgiebiger Systeme mit Berücksichtigung großer Verformungen: Berechnung des Verhaltens von Schläuchen, ringförmigen und stabförmigen nachgiebigen Systemen unter verschiedenartigen Belastungen; kinematische Stabilität nachgiebiger Systeme; Methoden zur Stabilitätsuntersuchungen

Medienformen

Frontalunterricht mit Nutzung aller gängigen Medien

Literatur

Zentner L.: Nachgiebige Mechanismen, ISBN 978-3-486-76881-7 (2014) Larry L. Howell: Compliant Mechanisms, ISBN 0-471-38478-x, 2002

Detailangaben zum Abschluss

verwendet in folgenden Studiengängen:

Master Maschinenbau 2009

Master Maschinenbau 2011

Master Maschinenbau 2014

Master Maschinenbau 2017

Master Mechatronik 2008

Master Mechatronik 2014

Master Mechatronik 2017

Verfahren der Biomedizinischen Messtechnik

Fachabschluss: Prüfungsleistung mündlich 20 min Art der Notengebung: Gestufte Noten Sprache:Deutsch Pflichtkennz.:Wahlpflichtfach Turnus:Sommersemester

Fachnummer: 5603 Prüfungsnummer:2200105

Fachverantwortlich: Prof. Dr. Jens Haueisen

Leistungspu	nkte: 4			W	orkl	oad	l (h):12	20		A	ntei	l Se	elbs	tstu	ıdiu	m (h):86	3		S	WS	:3.0)		
Fakultät für I	nforma	atik	und Aเ	uton	nati	sier	ung)												Fac	chge	biet	:22	21		
SWS nach	1.F	3	5	5.FS	3	6	S.FS	3	7	.FS		8.F	S	ć).F	S	10.	FS								
Fach-	V S	Р	٧	S	Р	٧	S	Р	٧	S	o	v s	Р	٧	S	Р	V S	P								
semester	2 1	0																								

Lernergebnisse / Kompetenzen

Ziel der Veranstaltung ist es Verfahren der Medizinischen Messtechnik zu vermitteln. Die Studierenden kennen und verstehen die Messprinzipien in der Medizinischen Praxis, die damit verbundenen spezifischen Problemfelder und die Anforderungen an medizinische Messgeräte. Die Studierenden können Messaufgaben im klinischen Umfeld analysieren, bewerten und geeignete Lösungsansätze entwickeln. Die Studierenden sind in der Lage medizinische Messgeräte zu analysieren und zu bewerten. Die Studierenden verstehen die Messtechnik für bioelektrische und biomagnetische Signale, können diese in der Klinik anwenden und bewerten. Die Studierenden besitzen methodische Kompetenz bei der Entwicklung von Messtechnik für bioelektrische und biomagnetische Signale. Die Studierenden sind in der Lage messtechnische Sachverhalte in der Medizin klar und korrekt zu kommunizieren. Die Studierenden sind in der Lage Systemkompetenz für medizinische Messtechnik in interdisziplinären Teams zu vertreten.

Vorkenntnisse

Grundlagen der Biomedizinischen Technik, Grundlagen der Medizinischen Messtechnik

Inhalt

Elektrophysiologische Messverfahren (Elektrokardiografie, Elektroenzephalografie); Blutdruckmessung (methodische Grundlagen, Blutdruck-Parameter, direkte / indirekte Messverfahren); Blutflussmessung (methodische Grundlagen, Messverfahren); Respiratorische Messverfahren (physiolog./ messmethodische Grundlagen, Messgrößen, Messverfahren); optische Messverfahren (methodische Grundlagen, Photoplethysomgrafie, Spektralfotometrie, Pulsoximetrie)

Medienformen

Tafel, Mitschriften, Folien, computerbasierte Präsentationen, Demonstration, Übungsaufgaben

Literatur

Hutten, H. (Hrsg.), Biomedizinische Technik Bd. 1, Springer-Verlag Berlin/Heidelberg/New York, 1992
Meyer-Waarden, K.: Bioelektrische Signale und ihre Ableitverfahren, Schattauer-Verlag Stuttgart/New York 1985
Webster, J.G. (Ed.): Medical Instrumentation - Application and Design, Houghton Mifflin Co. Boston/Toronto, 1992
Bronzino, J. D. (Ed.): The Biomedical Engineering Handbook, Vol. I + II, 2nd ed., CRC Press, Boca Raton 2000
Malmivuo, J.: Bioelectromagnetism, Oxford University Press, 1995
Kramme, R. (Hrsg.): Medizintechnik, Springer-Verlag Berlin, Heidelberg, New York, 2002

Detailangaben zum Abschluss

verwendet in folgenden Studiengängen:

Master Biomedizinische Technik 2009

Master Biomedizinische Technik 2014

Master Ingenieurinformatik 2014

Master Mechatronik 2017

Master Wirtschaftsingenieurwesen 2009

Master Wirtschaftsingenieurwesen 2009 Vertiefung ABT

Master Wirtschaftsingenieurwesen 2010

Master Wirtschaftsingenieurwesen 2010 Vertiefung ABT

Master Wirtschaftsingenieurwesen 2011 Vertiefung ABT



Klinische Biomechanik

Fachabschluss: Prüfungsleistung alternativ

Sprache: Deutsch (Gastbeiträge im Seminar auch in Englisch)

Art der Notengebung: Gestufte Noten

Pflichtkennz.: Pflichtfach

Turnus: Wintersemester

Fachnummer: 101418 Prüfungsnummer:

Fachverantwortlich: Prof. Dr. Hartmut Witte

Leistungspu	nkte	∋: 3				W	orkl	load	d (h):90)		Α	ntei	l Se	elbs	tstu	ıdiu	m (h):6	8			S	WS	:2.0)			
Fakultät für I	Mas	chi	nen	baı	J																	F	acl	nge	biet	:23	48			
SWS nach	1	l.F	S	2	2.F	3	3	3.FS	S	4	ŀ.F	3	5	5.FS	3	6	6.F	S	7	'.FS	3	8	3.F	S	ξ).F	S	10).F	3
Fach-	٧	S	Р	٧	S	Р	٧	S	Р	٧	S	Р	٧	s	Р	٧	S	Р	٧	S	Р	٧	S	Р	٧	S	Р	٧	s	Р
semester				2	0	0																								

Lernergebnisse / Kompetenzen

- Die Studierenden wissen das Wissenschaftsfeld der Klinischen Biomechanik einzuordnen, insbesondere in Bezug zur Funktionellen Morphologie, zur Sportbiomechanik und anderen Feldern der experimentellen Biomechanik
- Die Studierende erwerben gegenüber dem Modul "Anatomie & Physiologie" erweiterte Kenntnisse über die Mechanik der Bewegungsapparate
- Die Studierenden kennen aktuelle Konzepte der Osteosynthess und Endoprothetik incl. der zugrundeliegenden Modelle als Basis rationaler Therapie
- Die Studierenden wissen ausgewählte Produktklassen der Biomedizintechnik aufgabenbezogen zu bewerten und behersschen Grundlagen der Indikationsstellung
- Die Studierenden kennen grundlegende Prozessabläufe der Im- und Explantation von Osteosynthesesmaterialien und Endoprothesen
 - Die Studierenden können einfache Konstruktionen der Osteosynthese rechnerisch auslegen
- Die Studierenden erwerben Kenntnisse der Audiologie, Audiometrie und technischen Versorgung von Gehörbeeinträchtigungen

Vorkenntnisse

- Biomedizinische Grundkenntnisse in Breite und Tiefe wie im Modul "Anatomie & Physiologie" vermittelt
- · Grundkenntnisse der Technischen Mechanik in Breite und Tiefe wie im Ba MTR oder im Ba BT vermittelt
- Ökologische Kenntnisse wie im Fach "Umweltsysteme" (Ba MTR, Ba BT) vermittelt
- · Kenntnisse der Materialkunde (Chemie, Werkstoffwissenschaften) wie im Ba MTR oder im Ba BT vermittelt

Inhalt

- · Funktionelle Morphologie
- · Grundlagen der Osteogenese
- · Grundlagen der Osteosynthese
- Gelenkmechanik
- · Endoprothetik
- Hörphysiologie
- Audiometrie
- · Ausgewählte Aspekte der Audiologie

Medienformen

- · Seminaristische Vorlesungen unter Nutzung von Präsentationen, Erarbeitung von Tafelbildern, Filmmaterial
- Nutzung von existenten Produkten zur Osteosynthese und Endoprothetik als Demonstrationsmaterial

Literatur

Beigestellte Reader zum Einstieg und zur Orientierung.

Vertiefung durch selbst recherchierte und empfohlenene Literatur.

Detailangaben zum Abschluss

verwendet in folgenden Studiengängen:

Master Biomedizinische Technik 2014 Master Mechatronik 2017 Modul: Biomechatronik



Mensch-Technik-Interaktion

Fachabschluss: Prüfungsleistung alternativ Art der Notengebung: Gestufte Noten Sprache:deutsch Pflichtkennz.:Pflichtfach Turnus:Wintersemester

Fachnummer: 101776 Prüfungsnummer:2300536

Fachverantwortlich: Prof. Dr. Hartmut Witte

Leistungspu	nkt	e: 3				W	ork	load	d (h):90)		Α	nte	il Se	elbs	ststu	udiu	m (h):6	8			S	WS	:2.0)			
Fakultät für I	Иa	schi	nen	baı	J																	F	acl	nge	biet	:23	48			
SWS nach		1.F	S	2	2.F	S	3	3.F	S	4	l.F	S	5	5.F	S	6	3.F	S	7	.FS	3	8	3.FS	S	ć).F	S	1	0.F	S
Fach-	٧	S	Р	٧	S	Р	٧	S	Р	٧	S	Р	٧	S	Р	٧	s	Р	٧	S	Р	٧	S	Р	٧	S	Р	٧	S	Р
semester				2	0	0																								

Lernergebnisse / Kompetenzen

Die Studierenden verstehen die Dichotomie von Mensch und Technik bei der Gestaltung von Systemen, Geräten und deren Komponenten zur Interaktion; sie kennen wesentliche und bestimmende Eigenschaften beider Seiten, die zur erfolgreichen Interaktion beitragen. Sie kennen grundlegende Vorgehensweisen der Gestaltungsprozesse, verstehen die Notwendigkeit der Nutzerzentrierung und Nutzereinbindung in diese Prozesse und kennen Methoden zur Anforderungsermittlung. Die Studierenden kennen den Ablauf sowie die grundlegenden Elemente von nutzerzentrierten Entwurfsprozessen und können anhand von Beispielen auch die Ergebnisse gestalterischer Prozesse bewerten.

Die Studierenden verstehen unterschiedliche Interaktionskonzepte, deren Vor- und Nachteile sowie die notwendigen Komponenten zu deren Realisierung. Sie können diese Konzepte für unterschiedliche Anwendungsszenarien und Nutzergruppen zuordnen. Sie sind in der Lage, für bestimmte Szenarien exemplarisch Interaktionskonzepte zu entwerfen und passende Komponenten zuzuordnen.

Vorkenntnisse

Ingenieurtechnische Grundlagenfächer, naturwissenschaftliches Grundlagenwissen (Physik, Biologie) auf Abiturniveau.

Inhalt

- 1. Einführung in die MTI, Inhalte, Begriffe, notwendige Wissensgebiete zur Gestaltung der MTI
- 2. Menschliche Wahrnehmung als Grundlage der MTI
- 3. Mensch-Maschine-Systeme, Bedienschnittstellen, technische Unterstützungssysteme, Assistenzsysteme
- 4. Interaktionsmöglichkeiten und -formen, Interaktionskonzepte
- 5. Konzept grafischer Nutzerschnittstellen
- 6. Entwurfsprozesse zur Gestaltung von Interaktionsgeräten
- 7. Usability/Gebrauchstauglichkeit, Usability Testing, Evaluationsformen
- 8. User experience / user centered design
- 9. Prinzipien der Interaktionsgestaltung (constraints, affordances, mapping)
- 10. mobile Interaktionsformen, Besonderheiten
- 11. weitere Interaktionsmöglichkeiten (Natural und Tangible Interfaces), Gestensteuerung durch

Freiraumgesten

12. Normen und Richtlinien

Medienformen

Foliensatz PowerPoint (verfügbar als Moodlekurs), Anschauungsobjekte, Videos

Literatur

Butz, Andreas: Mensch-Maschine-Interaktion, ISBN 9783110476378, De Gruyter.

Heinecke, Andreas: Mensch-Computer-Interaktion : Basiswissen für Entwickler und Gestalter. ISBN

9783642135071, X.media.press.

Preim,Bernhard: Interaktive Systeme Bde. 1 und 2, Springer-Verlag. Benyon, David: Designing interactive Systems. Pearson Verlag.

Raskin, Jef: Das intelligente Interface. Addison- Wesley.

Detailangaben zum Abschluss

verwendet in folgenden Studiengängen:

Master Maschinenbau 2017 Master Mechatronik 2017

Master Wirtschaftsingenieurwesen 2018 Vertiefung MB

Mikrofluidik

Fachabschluss: Prüfungsleistung schriftlich 90 min Art der Notengebung: Gestufte Noten Sprache:Deutsch Pflichtkennz.:Wahlpflichtfach Turnus:Wintersemester

Fachnummer: 351 Prüfungsnummer:2300441

Fachverantwortlich: Prof. Dr. Christian Cierpka

Leistungspu	nkte: 5			W	orkl	oad	(h):15	50		Aı	nteil	Se	elbs	tstu	ıdiu	ım (l	n):10)5		S	WS	:4.0)		
Fakultät für I	Maschi	nen	bau																	Fa	chge	biet	:23	46		
SWS nach	1.F	S	2.F	3	5	.FS	3	6	S.FS	3	7	.FS		8.	FS	9).F	S	10	.FS						
Fach-	V S	Р	v s	Р	V	S	Р	٧	S	Р	٧	S	Р	٧	S	Р	V	s	Р	V	S P	٧	S	Р	V :	S P
semester			2 1	1																						

Lernergebnisse / Kompetenzen

Die Studierenden sollen einen Einblick in komplexe Strömungsvorgänge in Natur und Technik auf kleinen Skalen bekommen, die im Rahmen der Strömungsmechanik und Aerodynamikvorlesungen nicht abgebildet werden können. Dazu gehören die Auslegung und Anwendung mikrofluidischer Systeme in der Verfahrenstechnik, Biologie und Medizin, Mehrphasenströmungen und Strömungen mit Wärme- und Stofftransport in der Verfahrenstechnik. Vorlesungsziel ist den Studierenden das Verständnis der Unterschiede zwischen mikroskopischer und makroskopischer Fluiddynamik zu vermitteln. Sie sollen die zugrunde liegenden Phänomene kennen lernen und deren gezielte Nutzung für verschiedene Anwendungen ableiten können. Zudem sollen laseroptische Messtechniken zur Strömungscharakterisierung vorgestellt werden und deren Besonderheiten diskutiert werden. Im Rahmen der Übung werden sowohl einfache Berechnungen durchgeführt, als auch kleine Experimente zur Strömungscharakterisierung selber durchgeführt.

Vorkenntnisse

solide Grundkenntnisse in Mathematik und Physik Strömungsmechanik von Vorteil

Inhalt

- · Hydrodynamik und Skalierung
- · Diffusion und Mischen
- Oberflächenspannung und Kapillarität
- Elektrohydrodynamik
- · Bauteile und Fertigungsverfahren
- · optische Strömungscharakterisierung

Medienformen

Tafel, Powerpoint, ergänzendes Material auf Moodle

Literatur

- Introduction to Microfluidics, Patrick Tabeling, Oxford University Press, 2011
- Theoretical Microfluidics, Henrik Bruus, Oxford University Press, 2007
- · Mikrofluidik, Nam-Trung Nguyen, Teubner, 2004
- Fundamentals and Applications of Microfluidics, Nam-Trung Nguyen, Steven T. Wereley, Artech House, 2006

Detailangaben zum Abschluss

verwendet in folgenden Studiengängen:

Bachelor Polyvalenter Bachelor mit Lehramtsoption für berufsbildende Schulen - Elektrotechnik 2013 Vertiefung Bachelor Polyvalenter Bachelor mit Lehramtsoption für berufsbildende Schulen - Metalltechnik 2013 Vertiefung

Master Maschinenbau 2009 Master Maschinenbau 2011

Master Maschinenbau 2014

Master Maschinenbau 2017

Master Mechatronik 2008 Master Mechatronik 2014 Master Mechatronik 2017

Master Micro- and Nanotechnologies 2013 Master Miniaturisierte Biotechnologie 2009 Master Optische Systemtechnik/Optronik 2017 Master Regenerative Energietechnik 2016

Master Technische Physik 2008 Master Technische Physik 2011



Modellierung biomechanischer Systeme

Fachabschluss: Prüfungsleistung mündlich 30 min Art der Notengebung: Gestufte Noten Sprache:Deutsch Pflichtkennz.:Wahlpflichtfach Turnus:Wintersemester

Fachnummer: 7434 Prüfungsnummer:2300246

Fachverantwortlich: Prof. Dr. Lena Zentner

Leistungspu	nkte: 5			W	orklo	ad (h	1):15	50		Α	nte	il Se	elbs	tstu	ıdiu	m (h):10)5		S	WS:	4.0)		
Fakultät für I	Masch	inen	ıbau																Fac	chge	biet:	234	44		
SWS nach	1.F	S	2.F	S	5	5.F	S	6	6.F	3	7	.FS		8.F	S	9	.FS	3	10	.FS					
Fach-	v s	Р	v s	Р	VS	P	٧	S	Р	٧	s	Р	٧	S	Р	٧	SI	۰ ۱	v s	Р	V	s	Р	V (S P
semester			2 2												·										

Lernergebnisse / Kompetenzen

Die Studierenden können unterschiedliche Verhalten in der Natur mit mathematisch-physikalischen Modellen beschreiben und simulieren. Weiterhin wenden sie die Modelle auf biomechanische

Systeme, wie Rollstuhl, Menschenkörper, Schaukel etc. an und können deren statisches (z. B. Baumstatik) und dynamisches (z. B. Fortbewegung) Verhalten beschreiben.

Vorkenntnisse

Grundlagen der Mechanik

Inhalt

Mechanik der Pflanzen, Baumstatik; Muskelkontraktion, HILL'sche Formel, Modellierung passiver Muskeleigenschaften; Biomechanik des Sportes; Schwingungen in der Natur; Einführung in die LAGRANGE-Theorie holonomer (Doppelschaukel, Arm- und Beinbewegung) und anholonomer (Rollstuhl, Schlitten) Systeme; Populationsdynamik; Dimensionstheorie

Medienformen

Frontalunterricht mit Nutzung aller gängigen Medien / Seminaristische Vorlesung

Literatur

Mattheck, C.: "Design in der Natur", Rombach Verlag, 1997; "Grundriss der Biomechanik", Berlin: Akad.-Verl., 1989

Mattheck, C.: Die Körpersprache der Bauteile - Enzyklopädie der Formfindung nach der Natur. Karlsruher Institut für Technologie (KIT), 2017

Donskoi "Grundlagen der Biomechanik"; Sportverlag, 1975

Glaser "Grundriss der Biomechanik"; Akademie Verlag GmbH, 1989

Hoppe "Biophysik", Springer-Verlag Berlin Heidelberg, 1977

Werner Nachtigal "Biomechanik", Vieweg+Teubner Verlag, 2001

Timischl, W.: Mathematische Methoden in den Biowissenschafte; Springer Spektrum, 2016

Detailangaben zum Abschluss

verwendet in folgenden Studiengängen:

Master Biomedizinische Technik 2009 Master Biomedizinische Technik 2014

Master Mechatronik 2008 Master Mechatronik 2014 Master Mechatronik 2017 Modul: Biomechatronik



Werkstoffe für die Biomedizin

Fachabschluss: Prüfungsleistung mündlich 30 min Art der Notengebung: Gestufte Noten Sprache:deutsch Pflichtkennz.:Wahlpflichtfach Turnus:Wintersemester

Fachnummer: 9172 Prüfungsnummer:2300389

Fachverantwortlich: Prof. Dr. Edda Rädlein

Leistungspu	nkt	e: 5				W	ork	load	d (h):15	50		Α	nte	il Se	elbs	ststu	udiu	m (h):1	05			S	WS	:4.0)			
Fakultät für I	Иa	schi	iner	baı	J																	F	acl	nge	biet	:23	51			
SWS nach		1.F	S	2	2.F	S	3	3.F	S	4	l.F	S	5	5.F	S	6	3.F	S	7	'.FS	3	8	3.FS	S	ć).F	S	1	0.F	S
Fach-	٧	1.FS 2.FS 3.FS 4.FS S P V S P V S P V S												S	Р	٧	s	Р	٧	S	Р	٧	S	Р	٧	S	Р	٧	S	Р
semester				2	1	1																								

Lernergebnisse / Kompetenzen

Grundkenntnisse zu medizinischen Kriterien der Implantologie

Erwerb von Spezialkenntnissen zu Werkstoffeigenschaften, Herstellungstechnologien und Anwendungsfeldern biokompatibler/bioaktiver Implantatmaterialien.

Fähigkeit, im Dialog mit medizinischen Anwendern geeignete Werkstoffkombinationen zu bestimmen und deren Eigenschaften zu optimieren.

Vorkenntnisse

Vertiefung Werkstofftechnik, Spezialglas und Ingenieurkeramik

Inhalt

Biokompatibilität

Der menschliche Körper aus der Sicht des Werkstoffwissenschaftlers

Werkstoffe: Glas, Keramik, Glaskeramik, Metalle, organische Polymere und Silikone. biogene Werkstoffe,

Schichten und Oberflächenfunktionalisierung

Testmethoden

Ausgewählte Beispiele für Anwendungen (Dentalmedizin, Implantate, Therapiemethoden, Materialien für die Zellzucht)

Medienformen

Tafelbild, Anschauungsmuster, PowerPoint, Skript

Literatur

E. Wintermantel, S.-W. Ha, Medizintechnik: life science engineering Springer, Berlin 2008 (4. Auflage), ISBN 978-3-540-74924-0*Gb L.L. Hench, Bioceramics, J.Am.Ceram.Soc. 81 (1998) 1705-1728 Höland, W. Glaskeramik, vdf Hochschulverlag, Zürich, 2006

Detailangaben zum Abschluss

verwendet in folgenden Studiengängen:

Master Mechatronik 2017

Master Werkstoffwissenschaft 2011 Master Werkstoffwissenschaft 2013



Modul: Masterarbeit mit Kolloquium

Modulnummer: 7461

Modulverantwortlich: Jana Buchheim

Modulabschluss: Fachprüfung/Modulprüfung generiert

Lernergebnisse

Die Studierenden werden dazu befähigt eine vorgegebene ingenieurwissenschaftliche Aufgabenstellung in einem gesetzten Zeitrahmen, selbständig, nach wissenschaftlichen Methoden zu bearbeiten, die Ergebnisse klar und verständlich darzustellen sowie im Rahmen eines Abschlusskolloquiums zu präsentieren.

Vorraussetzungen für die Teilnahme

Für die schriftliche wissenschaftliche Arbeit gibt es keine Zulassungsvoraussetzung. Das Abschlusskolloquium ist zulassungspflichtig.

Detailangaben zum Abschluss

Zwei Prüfungsleistungen: schriftliche wissenschaftliche Arbeit (sPL) und Abschlusskolloquium (mPL)

Modul: Masterarbeit mit Kolloquium



Masterarbeit - Abschlusskolloquium

Fachabschluss: Prüfungsleistung mündlich 20 min Art der Notengebung: Gestufte Noten Sprache:Deutsch oder Englisch Pflichtkennz.:Pflichtfach Turnus:ganzjährig

Fachnummer: 7440 Prüfungsnummer:99002

Fachverantwortlich: Jana Buchheim

Leistungspu	nkte	e: 5				W	ork	load	d (h):15	50		Aı	ntei	il Se	elbs	ststu	ıdiu	m (h):1	50			S	WS	:0.0)			
Fakultät für I	Mas	chi	nen	baı	J																	F	acł	nge	biet	:23				
SWS nach	1	1.FS 2.FS 3.FS 4.FS												5.FS	<u> </u>	6	3.F	S	7	.FS	3	8	3.F	<u> </u>	ć).F	S	1	0.F	s S
Fach-	٧	S	Р	٧	S	Р	٧	S	Р	٧	S	Р	٧	S	Р	٧	S	Р	٧	S	Ρ	٧	S	Р	٧	S	Р	٧	S	Р
semester							30) m	in																					

Lernergebnisse / Kompetenzen

Die Studierenden werden befähigt das bearbeitete wissenschaftliche Thema in einem Vortrag vor einem allgemeinen und/oder fachlich involvierten Publikum vorzustellen, die Forschungsergebnisse in komprimierter Form zu präsentieren und die gewonnenen Erkenntnisse sowohl darzustellen als auch in der Diskussion zu verteidigen.

Vorkenntnisse

Masterarbeit (Teil: schriftliche wissenschaftliche Arbeit)

Inhalt

Wissenschaftlich fundierter Vortrag mit anschließender Diskussion

Medienformen

Vortrag mit digitaler Präsentation

Literatur

Ebeling, P.: Rhetorik, Wiesbaden, 1990. Hartmann, M., Funk, R. & Niemann, H.: Präsentieren. Präsentationen: zielgerichtet und adressatenorientiert, 4. Auflage, Beltz, Weinheim, 1998. Knill, M.: Natürlich, zuhörerorientiert, aussagenzentriert reden, 1991 Motamedi, Susanne: Präsentationen. Ziele, Konzeption, Durchführung, 2. Auflage, Sauer-Verlag, Heidelberg, 1998. Schilling, Gert: Angewandte Rhetorik und Präsentationstechnik, Gert Schilling Verlag, Berlin, 1998.

Detailangaben zum Abschluss

Gemäß der PO-Version kleiner als 2014: mündliche Prüfungsleistung 30 Minuten Gemäß der PO-Version 2014: mündliche Prüfungsleistung 20 Minuten

verwendet in folgenden Studiengängen:

Master Fahrzeugtechnik 2009

Master Fahrzeugtechnik 2014

Master Maschinenbau 2009

Master Maschinenbau 2011

Master Maschinenbau 2014

Master Maschinenbau 2017

Master Mechatronik 2008

Master Mechatronik 2014

Master Mechatronik 2017

Master Optische Systemtechnik/Optronik 2014

Master Optische Systemtechnik/Optronik 2017

Master Optronik 2008

Master Optronik 2010

Modul: Masterarbeit mit Kolloquium



Masterarbeit - schriftliche wissenschaftliche Arbeit

Fachabschluss: Masterarbeit alternativ 5 Monate Art der Notengebung: Generierte Noten

Sprache:Deutsch oder Englisch Pflichtkennz.:Pflichtfach Turnus:ganzjährig

Fachnummer: 7439 Prüfungsnummer:99001

Fachverantwortlich: Jana Buchheim

Leistungspu	nkte: 2	5		W	orkl	oad	(h):75	50		Α	ntei	l Se	elbs	ststu	ıdiu	m (h):7	50		S	WS	:0.0)		
Fakultät für N	Maschi	nen	bau																	Fa	chge	biet	:23			
SWS nach	1.F	S	2.F	S	3	.FS	;	4	l.F	S	5	5.FS	3	6	3.F	S	7	.FS		8.F	S	ć).F	S	10.	FS
Fach-	v s	Р	v s	Р	٧	S	Р	٧	S	Р	٧	s	Р	٧	S	Р	٧	S	Р	V S	P	٧	S	Р	VS	S P
semester					7	50 h	1																			

Lernergebnisse / Kompetenzen

Die Studierenden vertiefen in einem speziellen fachlichen Thema ihre bisher erworbenen Kompetenzen. Sie werden befähigt eine komplexe und konkrete Problemstellung zu beurteilen, unter Anwendung der bisher erworbenen Theorie- und Methodenkompetenzen selbstständig zu bearbeiten, gemäß wissenschaftlichen Standards zu dokumentieren und wissenschaftlich fundierte Texte zu verfassen.

Die Studierenden erwerben Problemlösungskompetenz und lernen, die eigene Arbeit zu bewerten und einzuordnen.

Vorkenntnisse

Erfolgreicher Abschluss aller Studien- und Prüfungsleistungen aus den Fachsemestern 1-2

Inhalt

Selbstständige Bearbeitung eines fachspezifischen Themas unter Betreuung sowie Dokumentation der Arbeit:

Konzeption eines Arbeitsplanes

Literaturrecherche, Stand der Technik

wissenschaftliche Tätigkeiten (z. B. Analyse, Synthese, Modellierung, Simulationen, Entwurf und Aufbau, Vermessung)

Auswertung und Diskussion der Ergebnisse

Erstellung der Masterarbeit

Medienformen

Schriftliche Dokumentation

Literatur

Themenspezifischen Literatur wird zu Beginn der Arbeit vom Betreuer benannt bzw. ist selbstständig zu recherchieren.

Detailangaben zum Abschluss

Schriftliche Prüfungsleistung in Form einer schriftlichen wissenschaftlichen Arbeit

gemäß der PO-Version kleiner als 2014: Umfang 750 Stunden, Bearbeitungsdauer 6 Monate ab der PO-Version 2014: Umfang 750 Stunden, Bearbeitungsdauer 5 Monate

verwendet in folgenden Studiengängen:

Master Fahrzeugtechnik 2009

Master Fahrzeugtechnik 2014

Master Maschinenbau 2009

Master Maschinenbau 2011

Master Maschinenbau 2014

Master Maschinenbau 2017

Master Mechatronik 2008

Master Mechatronik 2014

Master Mechatronik 2017

Master Optische Systemtechnik/Optronik 2014

Master Optische Systemtechnik/Optronik 2017

Master Optronik 2008



Glossar und Abkürzungsverzeichnis:

LP Leistungspunkte

SWS Semesterwochenstunden

FS Fachsemester

V S P Angabe verteilt auf Vorlesungen, Seminare, Praktika

N.N. Nomen nominandum, Platzhalter für eine noch unbekannte Person (wikipedia)

Objekttypen It.

K=Kompetenzfeld; M=Modul; P,L,U= Fach (Prüfung,Lehrveranstaltung,Unit)

Inhaltsverzeichnis